DIALOG(R) File 351: Derwent WPI (c) 2002 Thomson Derwent. All rts. reserv.

010898194 **Image available** WPI Acc No: 1996-395145/199640

Related WPI Acc No: 1996-395137; 1996-395144; 1996-467952; 1996-470774

XRPX Acc No: N96-332992

Reflecting zoom lens optical system e.g. for video camera or copying machine - performs zoom operation by varying relative position of at least two optical elements having multiple reflecting surfaces

Patent Assignee: CANON KK (CANO)

Inventor: AKIYAMA T; ARAKI K; KIMURA K; KURIHASHI T; NANBA N; OGURA S; SARUWATARI H; SEKITA M; TAKEDA N; TANAKA T; UCHINO Y; YANAI T

Number of Countries: 004 Number of Patents: 003

Patent Family:

Patent No Kind Date Applicat No Kind Date Week EP 730180 A2 19960904 EP 96102914 Α 19960227 199640 B JP 8292372 JP 95123236 Α 19961105 Α 19950424 199703 JP 11337825 19991210 JP 95123236 Α Α 19950424 200009 JP 99129645 Α 19950424

Priority Applications (No Type Date): JP 95123236 A 19950424; JP 9565109 A 19950228; JP 99129645 A 19950424

Cited Patents: -SR.Pub

Patent Details:

Patent No Kind Lan Pg Main IPC Filing Notes

EP 730180 A2 E 131 G02B-015/00

Designated States (Regional): DE FR GB

JP 11337825 A 70 G02B-017/08 Div ex application JP 95123236

JP 8292372 A 68 G02B-017/08

Abstract (Basic): EP 730180 A

The optical system includes a number of optical elements, with each having a transparent body with two refracting surfaces and a reflecting surface. A light beam enters the body from one refracting surface, repeatedly undergoes reflection, and exits from the other refracting surface. The reflecting surfaces can be made from integrally formed surface reflecting mirrors.

Each integrally formed surface reflection mirror is arranged so that a beam repeatedly undergoes reflection. In the zoom optical system, an image is formed via the optical elements and zooming is performed by causing at least two elements to vary their relative positions.

ADVANTAGE - Compact. Reflecting surfaces arranged with reduced assembly accuracy.

Dwg.2/65

Title Terms: REFLECT; ZOOM; LENS; OPTICAL; SYSTEM; VIDEO; CAMERA; COPY; MACHINE; PERFORMANCE; ZOOM; OPERATE; VARY; RELATIVE; POSITION; TWO; OPTICAL; ELEMENT; MULTIPLE; REFLECT; SURFACE

Derwent Class: P81; S06; W04

International Patent Class (Main): G02B-015/00; G02B-017/08 International Patent Class (Additional): G02B-013/18; G02B-017/06

File Segment: EPI; EngPI

Manual Codes (EPI/S-X): S06-A03D; W04-M01C1A

 · ·- · · ·		•	•	 			-		
									•
									•
									•
					-				
		•							
						_			
						4			•
	•								
								-	
								-	
							•		
							-		

(19) 日本国特許庁 (JP)

四公開特許公報(A)

(11)特許出限公開番号

特開平8-292372

(43)公開日 平成8年(1996)11月5日

(51) Int CL*
G 0 2 B 17/08
15/00

強別配号 庁内整理番号

PI. Copp. 17/08

G 0 2 B 17/08 15/00

技術表示箇所

(21)出廣番号

经期平7-123236

(22)出頭日

平成7年(1995) 4月24日

(71)出版人 000001007

キヤノン株式会社

東京都大田区下丸子3丁目30番2号

審査請求 未請求 前求項の数15 FD (全 68 頁)

(72)発明者 田中 常文

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ

ノン株式会社内

(72)発明者 荒木 敬介

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ

ノン株式会社内

(72)発明者 製田 誠

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ

ノン株式会社内

(74)代理人 弁理士 高梨 幸雄

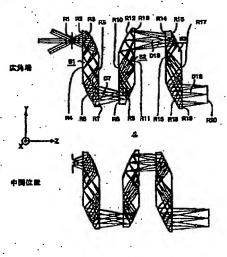
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 反射型のズーム光学系及びそれを用いた振像装置

(57)【要約】

【目的】 ミラー光学系全体の小型化を図りつつ、又ミラー光学系にありがちな反射ミラーの配置精度を緩やかにした反射型のズーム光学系及びそれを用いた損像装置を得ること。

【構成】 透明体の表面に2つの屈折面と複数の反射面を形成し、光束が1つの屈折面から該透明体の内部へ入射し、該複数の反射面で反射を繰り返して別の屈折面から射出するように構成された光学素子又は/及び表面反射鏡より成る複数の反射面を一体的に形成し、入射光束が該複数の反射面で反射を繰り返して射出するように構成された光学素子を複数有し、該複数の光学素子を介して物体の像を結像すると共に、該複数の光学素子のうち、少なくとも2つの光学素子の相対的位置を変化させることによりズーミングを行う。





【特許請求の範囲】

【請求項1】 透明体の表面に2つの屈折面と複数の反 射面を形成し、光束が1つの屈折面から該透明体の内部 へ入射し、該複数の反射面で反射を繰り返して別の屈折 面から射出するように構成された光学素子又は/及び表 面反射鏡より成る複数の反射面を一体的に形成し、入射 光束が該複数の反射面で反射を繰り返して射出するよう に構成された光学素子を複数有し、

該複数の光学素子を介して物体の像を結像すると共に、 該複数の光学素子のうち、少なくとも2つの光学素子の 10 相対的位置を変化させることによりズーミングを行うこ とを特徴とする反射型のズーム光学系。

【請求項2】 前記相対的位置を変化させる少なくとも 2つの光学素子は、夫々入射する基準軸と射出する基準 軸が平行であることを特徴とする請求項1の反射型のズ 一厶光学系。

【請求項3】 前記相対的位置を変化させる少なくとも 2つの光学素子は、

1つの移動平面上で互いに平行に移動することを特徴と する請求項2の反射型のズーム光学系。

【請求項4】 前記相対的位置を変化させる少なくとも 2つの光学素子は、夫々入射する基準軸と射出する基準 軸の方向が同方向を向いていることを特徴とする請求項 2又は3の反射型のズーム光学系。

【請求項5】 前記相対的位置を変化させる少なくとも 2つの光学素子の1つは入射する基準軸と射出する基準 軸の方向が同方向を向いており、もう1つの光学素子は 入射する基準軸と射出する基準軸の方向が反対方向を向 いていることを特徴とする請求項2又は3の反射型のズ ーム光学系。

【請求項6】 前記相対的位置を変化させる少なくとも 2つの光学素子は、夫々入射する基準軸と射出する基準 軸の方向が反対方向を向いていることを特徴とする請求 項2又は3の反射型のズーム光学系。

【請求項7】 前記相対的位置を変化させる少なくとも 2つの光学素子のうちの1つを移動してフォーカシング することを特徴とする請求項1~6のいずれか1項に記 載の反射型のズーム光学系。

【請求項8】 前記相対的位置を変化させる少なくとも グすることを特徴とする請求項1~6のいずれか1項に 記載の反射型のズーム光学系。

【請求項9】 前記反射型のズーム光学系は、その光路 の中で少なくとも1回、物体像を中間結像することを特 徴とする請求項1~8のいずれか1項に記載の反射型の ズーム光学系。

【請求項10】 前記複数の反射面の内、曲面の反射面 はすべて対称面を1つだけ有する形状であることを特徴 とする請求項1~9のいずれか1項に記載の反射型のズ ーム光学系。

【請求項11】 前記相対的位置を変化させる少なくと も2つの光学素子の基準軸がすべて1つの平面上にある ことを特徴とする請求項1~10のいずれか1項に記載 の反射型のズーム光学系。

【請求項12】 前記相対的位置を変化させる少なくと 62つの光学素子以外の光学素子の基準軸の少なくとも 一部が前記平面上にあることを特徴とする請求項11の 反射型のズーム光学系、

【請求項13】 前記複数の光学素子のうちの少なくと も1つの光学素子は、基準軸と反射面の交点における該 反射面の法線が、前記相対的位置を変化させる少なくと も2つの光学素子が移動する移動平面に対して傾いてい る反射面を有していることを特徴とする請求項1~12 のいずれか1項に記載の反射型のズーム光学系。

【請求項14】 前記相対的位置を変化させる少なくと も2つの光学素子は、互いに傾いている2つの移動平面 上で夫々移動することを特徴とする請求項1又は2の反 射型のズーム光学系。

【請求項15】 請求項1~14のいずれか1項に記載 20 の反射型のズーム光学系を有し、撮像媒体の撮像面上に 前記物体の像を結像することを特徴とする撮像装置。 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は反射型のズーム光学系及 びそれを用いた撮像装置に関し、特に複数の反射面を有 した光学素子を複数個用い、そのうち少なくとも2つの 光学素子の相対的位置を変位させることによりズーミン グ(変倍)を行ったビデオカメラやスチールビデオカメ ラ、そして複写機等に好適なものである。

30 [0002]

【従来の技術】従来より凹面鏡や凸面鏡等の反射面を利 用した撮影光学系が種々と提案されている。 図59は1 つの凹面鏡と1つの凸面鏡より成る所謂ミラー光学系の 脚略図である.

【0003】同図のミラー光学系において、物体からの 物体光束104 は、凹面鏡101 にて反射され、収束されつ つ物体側に向かい、凸面鏡102 にて反射された後、像面 103に結像する。

【0004】このミラー光学系は、所謂カセグレン式反 2つの光学素子以外の光学素子を移動してフォーカシン 40 射望遠鏡の構成を基本としており、屈折レンズで構成さ れるレンズ全長の長い望遠レンズ系の光路を相対する二 つの反射ミラーを用いて折りたたむ事により、光学系全 長を短縮することを目的としたものである。

> 【0005】また、望遠鏡を構成する対物レンズ系にお いても、同様な理由から、カセグレン式の他に、複数の 反射ミラーを用いて光学系の全長を短縮する形式が多数 知られている。

【0006】この様に、従来よりレンズ全長の長い撮影 レンズのレンズの代わりに反射ミラーを用いる事によ 50 り、効率よく光路を折りたたんで、コンパクトなミラー

光学系を得ている。

【0007】しかしながら、一般的にカセグレン式反射 望遠鏡等のミラー光学系においては、凸面鏡102 により 物体光線の一部がケラレると言う問題点がある。この問 題は物体光束104 の通過領域中に凸面鏡102 がある事に 起因するものである。

【〇〇〇8】この問題点を解決する為に、反射ミラーを 偏心させて使用して、物体光束104の通過領域を光学系 の他の部分が遮蔽することを避ける、即ち光束の主光線 106を光軸105 から離すミラー光学系も提案されてい る。

【0009】図60は米国特許3.674.334 号明細書に開示されているミラー光学系の概略図であり、光軸に対して回転対称な反射ミラーの一部を用いて物体光束の主光線を光軸から離して上記のケラレの問題を解決している。

【0010】同図のミラー光学系は光束の通過順に凹面鏡111、凸面鏡113 そして凹面鏡112 があるが、それらはそれぞれ図中二点破線で示す様に、もともと光軸114に対して回転対称な反射ミラーである。このうち凹面鏡2011は光軸114に対して紙面上側のみ、凸面鏡113は光軸114に対して紙面下側のみを使用する事により、物体光束115の主光線116を光軸114から離し、物体光束115のナラレを無くした光学系を構成している。

【0011】図61は米国特計5,063,586 号明細書に開示されているミラー光学系の概略図である。同図のミラー光学系は反射ミラーの中心軸自体を光軸に対して偏心させて物体光束の主光線を光軸から離して上記の問題を解決している。

【0012】同図において、被写体面121の垂直軸を光軸127と定義した時に、光束の通過順に凸面鏡122・四面鏡123・凸面鏡124 そして凹面鏡125のそれぞれの反射面の中心座標及び中心軸(その反射面の中心とその面の曲率中心とを結んだ軸)122a,123a,124a,125aは、光軸127に対して頃心している。同図ではこのときの偏心量と各面の曲率半径を適切に設定することにより、物体光束128の各反射ミラーによるケラレを防止して、物体像を効率よく結像面126に結像させている。

【0013】その他米国特許4,737,021 号明細書や米国 40 特許4,265,510 号明細書にも光軸に対して回転対称な反射ミラーの一部を用いてケラレを避ける構成、或は反射ミラーの中心軸自体を光軸に対して偏心させてケラレを避ける構成が開示されている。

【0014】ところで、上記ミラー光学系を構成する複数の反射面を相対的に移動させることにより、撮影光学系の結像倍率(焦点距離)を変化させるズーミング技術も知られている。

【0015】例えば米国特計4,812,030 号明細書においては、図59に示すカセグレン式反射望遠鏡の構成にお

いて、凹面鏡101 から凸面鏡102 までの間隔と凸面鏡10 2 から像面103 までの間隔を相対的に変化させることに より撮影光学系の変倍を行う技術が開示されている。

【0016】図62は同公報に開示されている別の実施 例である。同図において、物体からの物体光束138 は第 一凹面鏡131 に入射してこの面で反射され収束光束となって物体側に向かい第一凸面鏡132 に入射し、ここで結 像面側へ反射され略平行な光束となって第二凸面鏡134 に入射し、この面で反射されて発散光束となって第二凹 面鏡135 に入射し、ここで反射されて収束光束となり像 面137 上に結像する。

【0017】この構成において第一凹面鏡131と第一凸面鏡132間の間隔を変化させるとともに、第二凸面鏡134と第二凹面鏡135間の間隔を変化させてズーミングを行い全系のミラー光学系の焦点距離を変化させている。【0018】また、米国特許4,993,818号明細書においては、図59に示すカセグレン式反射望遠鏡にて結像した像を 検段に設けた別のミラー光学系の結像倍率を変化させることにより撮影系全体の変倍を行っている。

【0019】これらの反射型の撮影光学系は、構成部品点数が多く、必要な光学性能を得る為には、それぞれの光学部品を精度良く組み立てることが必要であった。特に、反射ミラーの相対位置精度が厳しい為、各反射ミラーの位置及び角度の調整が必須であった。

【0020】この問題を解決する一つの方法として、例 えばミラー系を一つのブロック化することにより、組立 時に生じる光学部品の組み込み誤差を回避する方法が提 案されている。

30 【0021】従来、多数の反射面が一つのブロックになっているものとして、例えばファインダー系等に使用されるペンタゴナルダハブリズムやポロブリズム等の光学アリズムがある。

【0022】これらのプリズムは、複数の反射面が一体成形されている為に、各反射面の相対的な位置関係は精度良く作られており、反射面相互の位置調整は不要となる。但し、これらのプリズムの主な機能は、光線の進行方向を変化させることで像の反転を行うものであり、各反射面は平面で構成されている。

0 【0023】これに対して、プリズムの反射面に曲率を 持たせた光学系も知られている。

【0024】図63は米国特許4.775,217号明細書に開示されている観察光学系の要部限略図である。この観察光学系は外界の風景を観察すると共に、情報表示体に表示した表示画像を風景とオーバーラップして観察する光学系である。

【0025】この観察光学系では、情報表示体141 の表示画像から射出する表示光束145 は面142 にて反射して物体側に向かい、凹面より成るハーフミラー面143 にて反射した射する。そしてこのハーフミラー面143 にて反射した

後、表示光束145 は凹面143 の有する屈折力によりほぼ 平行な光束となり、面142 を屈折透過した後、表示画像 の拡大虚像を形成するとともに、観察者の瞳144 に入射

して表示画像を観察者に認識させている。

【0026】一方、物体からの物体光束146 は反射面142 とほぼ平行な面147 に入射し、屈折して凹面のハーフミラー面143 に至る。凹面143 には半透過膜が蒸着されており、物体光束146 の一部は凹面143 を透過し、面142 を屈折透過後、観察者の瞳144 に入射する。これにより観察者は外界の風景の中に表示画像をオーバーラップして視認する。

【0027】図64は特開平2-297516号公報に開示されている観察光学系の要部既略図である。この観察光学系も外界の風景を観察すると共に、情報表示体に表示した表示画像をオーバーラップして観察する光学系である。

【0028】この観察光学系では、情報表示体150から射出した表示光束154は、プリズムPaを構成する平面157を透過しプリズムPaに入り放物面反射面151に入射する。表示光束154はこの反射面151にて反射されて収束光束となり焦点面156に結像する。このとき反射面151で反射された表示光束154は、プリズムPaを構成する2つの平行な平面157と平面158との間を全反射しながら焦点面156に到達しており、これによって光学系全体の薄型化を達成している。

【0029】次に焦点面156 から発散光として射出した表示光束154 は、平面157 と平面158 の間を全反射しながら放物面より成るハーフミラー152 に入射し、このハーフミラー面152 で反射されると同時にその屈折力によって表示画像の拡大虚像を形成すると共にほぼ平行な光束となり、面157 を透過して観察者の瞳153 に入射し、これにより表示画像を観察者に認識させている。

【0030】一方、外界からの物体光束155 はプリズム Pbを構成する面158bを透過し、放物面より成るハーフミ ラー152 を透過し、面157 を透過して観察者の瞳153 に 入射する。観察者は外界の風景の中に表示画像をオーバ ーラップして視認する。

【0031】さらに、アリズムの反射面に光学素子を用いた例として、例えば特開平5-12704 号公報や特開平6-139612号公報等に開示されている光ピックアップ用の光学ヘッドがある。これらは半導体レーザーからの光をフレネル面やホログラム面にて反射させた後、ディスク面に結像し、ディスクからの反射光をディテクターに導いている。

[0032]

【発明が解決しようとする課題】前記米国特許3,674,33 4 号明細書、米国特許5,063,586 号明細書、米国特許4, 265,510 号明細書に開示されている偏心ミラーを有する ミラー光学系は、いずれも各反射ミラーを異なる偏心量 にて配置しており、各反射ミラーの取り付け構造が非常 に煩雑となり、また取り付け精度を確保する事が非常に 雖しいものとなっている.

【0033】又、米国特許4,812,030 号明細書、米国特許4,993,818 号明細書に開示されている変倍機能を有する撮影光学系は、いずれも反射ミラーや結像レンズなどの構成部品点数が多く、必要な光学性能を得る為には、それぞれの光学部品を精度良く組み立てる必要があった

【0034】また特に反射ミラーの相対位置精度が厳しくなる為、各反射ミラーの位置及び角度の調整を行うことが必要であった。

【0035】又従来の反射型の撮影光学系は、光学系全長が長く画角の小さい所謂望遠タイプのレンズ系に適した構成となっている。そして、標準レンズの画角から広角レンズの画角までを必要とする撮影光学系を得る場合には収差補正上必要とされる反射面数が多くなる為、更に高い部品精度、高い組立精度が必要となり、コスト或は全体が大型化する傾向があった。

【0036】又、前記米国特許4,775,217 号明細書、特開平2-297516号公報に開示されている観察光学系は、いずれも観察者の瞳から離れて配置されている情報表示体に表示されている表示画像を 効率良く観察者の瞳に伝達する為の瞳結像作用と光線の進行方向を変化させる事を主眼としており、曲率を持った反射面にて積極的な収差補正を行う技術については直接的に開示されていない

【0037】又、特開平5-12704 号公報や特開平6-1396 12号公報等に開示されている光ピックアップ用の光学系 は、いずれも検知光学系の使用に限定されており、撮影 光学系、特にCCD 等の面積型の提像素子を用いた撮像装 置に対する結像性能を満足するものではなかった。

【0038】本発明は、複数の曲面や平面の反射面を一体的に形成した光学素子を複数用い、該複数の光学素子のうちの少なくとも2つの光学素子の相対的位置を適切に変化させてズーミングを行うことにより、ミラー光学系全体の小型化を図りつつ、又ミラー光学系にありがちな反射ミラーの配置精度(組立精度)を緩やかにした反射型のズーム光学系及びそれを用いた損像装置の提供を目的とする。

【0039】また、絞りを光学系の最も物体側に配置し、且つ該光学系の中で物体像を少なくとも1回結像させる構成とすることにより、広画角の反射型のズーム光学系でありながら、光学系の有効径の縮小化を図ること、そして該光学素子を構成する複数の反射面に適切な屈折力を与え、各光学素子を構成する反射面を偏心配置することにより、光学系内の光路を所望の形状に屈曲し、該光学系の所定方向の全長の短縮化を図った反射型のズーム光学系及びそれを用いた撮像装置の提供を目的とする。

[0040]

【課題を解決するための手段】本発明の反射型のズーム

光学系は、

(1-1) 透明体の表面に2つの屈折面と複数の反射 (1-面を形成し、光束が1つの屈折面から該透明体の内部へ とも2 入射し、該複数の反射面で反射を繰り返して別の屈折面 こと等 反射鏡より成る複数の反射面を一体的に形成し、入射光 にか該複数の反射面で反射を繰り返して射出するように 構成された光学素子を複数有し、該複数の光学素子を介 して物体の像を結像すると共に、該複数の光学素子を介 して物体の像を結像すると共に、該複数の光学素子のう ち、少なくとも2つの光学素子の相対的位置を変化させ 10 いる。 ることによりズーミングを行うこと等を特徴としてい る。 【90

【0041】特に、

(1-1-1) 前記相対的位置を変化させる少なくとも2つの光学素子は、夫々入射する基準軸と射出する基準軸が平行である。

(1-1-2) 前記相対的位置を変化させる少なくとも2つの光学素子は、1つの移動平面上で互いに平行に移動する。

(1-1-3) 前記相対的位置を変化させる少なくと 20 も2つの光学素子は、夫々入射する基準軸と射出する基 準軸の方向が同方向を向いている。

(1-1-4) 前記相対的位置を変化させる少なくとも2つの光学素子の1つは入射する基準軸と射出する基準軸の方向が同方向を向いており、もう1つの光学素子は入射する基準軸と射出する基準軸の方向が反対方向を向いている。

(1-1-5) 前記相対的位置を変化させる少なくとも2つの光学素子は、夫々入射する基準軸と射出する基準軸の方向が反対方向を向いている。

(1-1-6) 前記相対的位置を変化させる少なくと 62つの光学素子のうちの1つを移動してフォーカシン グする。

(1-1-7) 前記相対的位置を変化させる少なくとも2つの光学素子以外の光学素子を移動してフォーカシングする。

(1-1-8) 前記反射型のズーム光学系は、その光路の中で少なくとも1回、物体像を中間結像する。

(1-1-9) 前記複数の反射面の内、曲面の反射面はすべて対称面を1つだけ有する形状である。

(1-1-10) 前記相対的位置を変化させる少なく とも2つの光学素子の基準軸がすべて1つの平面上にある

(1-1-11) 前記相対的位置を変化させる少なく とも2つの光学素子以外の光学素子の基準軸の少なくと も一部が前記平面上にある。

(1-1-12) 前記複数の光学業子のうちの少なくとも1つの光学素子は、基準軸と反射面の交点における 該反射面の法線が、前記相対的位置を変化させる少なくとも2つの光学業子が移動する移動平面に対して傾いて いる反射面を有している。

(1-1-13) 前配相対的位置を変化させる少なく とも2つの光学素子は、互いに傾いている2つの移動平 面上で夫々移動する。

こと等を特徴としている。

【0042】又、本発明の摄像装置は、

(1-2) (1-1)~(1-1-13)のいずれか 1項に記載の反射型のズーム光学系を有し、撮像媒体の 撮像面上に前記物体の像を結像すること等を特徴として いる

[0043]

【実施例】実施例の説明に入る前に、実施例の構成諸元の表し方及び実施例全体の共通事項について説明する。 【0044】図1は本発明の光学系の構成データを定義する座標系の説明図である。本発明の実施例では物体関から像面に進む1つの光線(図1中の一点鎖線で示すもので基準軸光線と呼ぶ)に沿ってi番目の面を第i面とする。

【0045】図1において第1面RIは絞り、第2面R2は 第1面と共軸な屈折面、第3面R3は第2面R2に対してチルトされた反射面、第4面R4、第5面R5は各々の前面に 対してシフト、チルトされた反射面、第6面R6は第5面 P5に対してシフト、チルトされた屈折面である。第2面 R2から第6面R6までの各々の面はガラス、プラスチック 等の媒質で構成される一つの光学素子上に構成されてお り、図1中では第1の光学素子B1としている。

【0046】従って、図1の構成では不図示の物体面から第2面に2までの媒質は空気、第2面に2から第6面に6まではある共通の媒質、第6面に6から不図示の第7面に7までの媒質は空気で構成している。

【0047】本発明の光学系は偏心光学系であるため光 学系を構成する各面は共通の光軸を持っていない。そこ で、本発明の実施例においては先ず第1面の光線有効径 の中心を原点とする絶対座標系を設定する。

【0048】そして、本発明の実施例においては、第1 面の光線有効径の中心点を原点とすると共に、原点と最終結像面の中心とを通る光線(基準軸光線)の経路を光学系の基準軸と定義している。さらに、本実施例中の基準軸は方向(向き)を持っている。その方向は基準軸光線が結像に際して進行する方向である。

【0049】本発明の実施例においては、光学系の基準となる基準軸を上記の様に設定したが、光学系の基準となる軸の決め方は光学設計上、収差の取り纏め上、若しくは光学系を構成する各面形状を表現する上で都合の良い軸を採用すれば良い。しかし、一般的には像面の中心と、絞り又は入射瞳又は射出瞳又は光学系の第1面の中心若しくは最終面の中心のいずれかを通る光線の経路を光学系の基準となる基準軸に設定する。

【0050】つまり、本発明の実施例においては、基準・ 軸は第1面、即ち放り面の光線有効径の中心点を通り、

•

最終結像面の中心へ至る光線(基準軸光線)が各屈折面 及び反射面によって屈折・反射する経路を基準軸に設定 している。各面の順番は基準軸光線が屈折・反射を受け る順番に設定している。

【0051】従って基準軸は設定された各面の順番に沿 って屈折若しくは反射の法則に従ってその方向を変化さ せつつ、最終的に像面の中心に到達する。

【0052】本発明の各実施例の光学系を構成するチル ト面は基本的にすべてが同一面内でチルトしている。そ こで、絶対座標系の各軸を以下のように定める。

【0053】2軸:原点を通り第2面形に向かう基準軸 Y軸: 原点を通りチルト面内 (図1の紙面内) で7 軸に 対して反時計回りに90°をなす直線

X軸: 原点を通りZ, Y 各軸に垂直な直線 (図1の紙面に 垂直な直接)

又、光学系を構成する第 i 面の面形状を表すには、絶対 座標系にてその面の形状を表記するより、基準軸と第i 面が交差する点を原点とするローカル座標系を設定し て、ローカル座標系でその面の面形状を表した方が形状 を認識する上で理解し易い為、本発明の構成データを表 20 示する実施例では第i面の面形状をローカル座標系で表 かす。

【0054】また、第i面のYZ面内でのチルト角は絶対 座原系のZ 軸に対して反時計回り方向を正とした角度θ i (単位°)で表す。よって、本発明の実施例では各面 のローカル座標の原点は図1中のYZ平面上にある。また XZおよびXY面内での面の偏心はない。さらに、第i面の ローカル座標(x,y,z) のy,z 軸は絶対座標系(X,Y,Z)に 対してYZ面内で角度 θ i 傾いており、具体的には以下の ように設定する。

【0055】 z軸:ローカル座標の原点を通り、絶対座 想系のZ 方向に対しYZ面内において反時計方向に角度の

y 軸:ローカル座標の原点を通り、z 方向に対しYZ面内 において反時計方向に90°をなす直線

x 軸:ローカル座標の原点を通り、YZ面に対し垂直な直

また、Diは第i面と第(i+1)面のローカル座標の原点間 の間隔を表すスカラー量、Ndi 、レdiは第i面と第(i +1)面間の媒質の屈折率とアッペ数である。

【0056】また、本発明の実施例の光学系は複数の光 学素子の移動により全体の焦点距離を変化する(変倍を する)。本発明の数値データを挙げた実施例では広角端 (W)、望遠端(T) とこれらの中間位置(M) の三つの位置 での光学系断面図、数値データを示す。

【0057】ここで、図1の光学素子においてYZ面内で 光学素子が移動すると各変倍位置で値が変わるのは各面 の位置を表すローカル座標の原点 (Yi、Zi) であるが、 数値データを挙げた実施例では変倍のために移動する光 学索子は2 方向の移動のみとして表しているため、座標 50 れは光学系の明るさに関係する。なお、入射瞳は第1面

10 値Ziを光学系が広角端、中間、望遠端の状態の順にZi (W) 、Zi(M) 、Zi(T) で表すこととする.

【0058】なお、各面の座標値は広角端での値を示 し、中間、望遠端では広角端との差で記述する。具体的 には広角端(W) に対する中間位置(M) 、望遠端(T) での 移動量を各々a,bとすれば、以下の式で表す:

Zi (M)=Zi (V)+a

Zi (T)=Zi (₩)+b

なお、a,b の符号は各面が2 プラス方向に移動する場合 を正、2 マイナス方向に移動する場合を負としている。 また、この移動に伴い変化する面間隔Diは変数であり、 各変倍位置での値を別表にまとめて示す。

【0059】本発明の実施例は球面及び回転非対称の非 球面を有している。その内の球面部分は球面形状として その曲率半径Riを記している。曲率半径Riの符号は第1 面から像面に進む基準軸(図1中の一点鎖線)に沿って 曲率中心が第1面側にある場合をマイナス、結像面側に ある場合をプラスとする。

【0060】ここで、球面は以下の式で表される形状で ある:

[0061].

【数1】

$$E = \frac{(x^2+y^2)/R_1}{1+\{1-(x^2+y^2)/R_1^2\}^{1/2}}$$

また、本発明の光学系は少なくとも回転非対称な非球面 を一面以上有し、その形状は以下の式により表す:

 $A = (a+b) \cdot (y^2 \cdot \cos^2 t + x^2)$

 $B = 2a \cdot b \cdot \cos t (1 + (b-a) \cdot y \cdot \sin t / (2a \cdot b)) + (1 + (b-a))$ $y \cdot \sin t/(a \cdot b) - (y^2/(a \cdot b)) - (4a \cdot b \cdot \cos^2 t + (a + b)^2 \sin t$ t^2t $x^2/(4a^2b^2\cos^2t)$ $x^2/(4a^2b^2\cos^2t)$

として

 $z = A/B + C_{02}y^{2} + C_{20}x^{2} + C_{03}y^{3} + C_{21}x^{2}y + C_{04}y^{4} + C_{22}x^{2}y^{2} + C_{40}$

上記曲面式はx に関して偶数次の項のみであるため、上 記曲面式により規定される曲面は火工面を対称面とする面 対称な形状である。さらに以下の条件が満たされる場合 はzz面に対して対称な形状を表す。

 $[0062]C_{08} = C_{21} = t = 0$

さらに

 $C_{02} = C_{20}$ $C_{04} = C_{40} = C_{22}/2$ が満たされる場合は回転対称な形状を表す。以上の条件

を満たさない場合は非回転対称な形状である。

【0063】なお、本発明の各実施例においては図1に 示すように、その第1面(光学系の入射側)は絞りであ る。又、水平半画角uyとは図1のYZ面内において絞りRi に入射する光束の最大画角、垂直半画角uxとはXZ面内に おいて絞りR1に入射する光束の最大画角である。また、 第1面である絞りの直径を絞り径として示している。 こー

に位置するため上記校り径は入射酸径に等しい。

【0064】又、像面上での有効像範囲を像サイズとして示す。像サイズはローカル座標のy 方向のサイズを水平、x 方向のサイズを垂直とした矩形領域で表している。

【0065】又、構成データを挙げている実施例については光学系のサイズを示している。そのサイズは広角端における光線有効径によって定められるサイズである。

【0066】又、構成データを挙げている実施例についてはその模収差図を示す。模収差図は各実施例の広角端 10 (W)、中間位置(M)、望遠場(T)の状態について、絞り B1への水平入射角、垂直入射角が夫々(uy,ux)、(0,ux)、(-uy,ux)、(uy,0)、(0,0)、(-uy,0)となる入射角の光束の 横収差を示す。模収差図においては、横軸は瞳への入射 高さを表し、縦軸は収差量を表している。各実施例とも 基本的に各面が22面を対称面とする面対称の形状となっている為、模収差図においても垂直画角のプラス、マイナス方向は同一となるので、図の簡略化の為に、マイナス方向の模収差図は省略している。

【0067】以下の実施例1から実施例4までは構成データを挙げない定性的な実施例であり、実施例5から実施例16は構成データを挙げている。

【0068】なお、実施例1から実施例4までは前記の記号命名法によらず、構成している光学素子ごとに面記号等を付している。即ち絞りはB、最終像面はPとし、M番目の光学素子中ではその第1面からRa、1、Ra、2、・・・Ra、nと面記号を付している。

【0070】第2の光学素子比は物体側より凸屈折面 2,1及び凸面鏡R2,2、凹面鏡R2,8、凸面鏡R2,4、凹面鏡R 2,5の四つの反射面及び凸屈折面R2,6より成り、第1の 光学素子B1と同様に、第2の光学素子B2に入射する基準 40 軸の方向とこれから射出する基準軸の方向は平行でかつ 同一方向である。

【0071】B3は平行平板よりなる光学補正板であり、 水晶を材料とするローパスフィルターや赤外カットフィ ルター等から構成している。

【0072】P は最終像面である最優素子面であり、例えばCCD (撮像媒体)等の撮像面である。B.は第1の光学条子B1の物体側(光学系の光束入射側)に配置した絞りであり、A.は最優光学系の基準軸である。

【0073】第1の光学聚子B1、第2の光学累子B2は二

12

群ズームレンズの一要素を構成している。

【0074】次に本実施例における結像作用を説明する。物体からの光束8は、絞りBにより入射光量を規制された後、第1の光学素子B1の凹屈折面R1.1に入射する

【0075】次に凹屈折面B1,1を屈折透過した光束は、 凹面鏡B1,1にて反射されるとともに、凹面鏡のパワーに より1次結像面M1に結像する。

【0076】このように、一旦第1の光学案子BI内に物体像を結像することは、絞り及より像側に配置された面の光線有効径の増大を抑制するのに有効である。

【0077】1次結像面的に一次結像した光束は、凸面鏡R1,3、凹面鏡R1,4、凸面鏡R1,6にて反射を繰り返し、それぞれの反射鏡の持つパワーにより収束或は発散作用を受けて、凸屈折面R1,6に至り、ここで屈折した光束は2次結像面心上に物体像を形成する。

【0078】この様に第1の光学素子B1は、入出射面による屈折と、複数の曲面反射鏡による反射を繰り返して、所望の光学性能を備える全体として正のパワーを有するレンズユニットとして機能している。

【0079】2次結像面心の物体像からの光束は、第2の光学素子2の凸屈折面心、1を透過した後、凸面鏡 R2,1、凹面鏡和、3を経て3次結像面心に結像する。

【0080】これは、第1の光学素子B1内に物体像を結像させた事と同様な理由によるもので、第2の光学素子B2における各面の光線有効径の増加を押さえるのに有効である。

【0081】3次結像面的に結像した光束は凸面鏡 R2.4、凹面鏡R2.5にて反射を繰り返し、それぞれの反射 鏡の持つパワーによる影響を受けて凸屈折面R2.6に至 り、ここにて屈折した光束は光学補正板B3を通過後、損 像素子面P上に結像する。

【0082】この様に第2の光学素子B2は、第1の光学素子B1が2次結像面内2上に形成した物体像を損像素子面P上に再結像しており、第1の光学素子B1と同様に、入出射面による屈折と、複数の曲面反射鏡による反射を繰り返して、所望の光学性能を備えた、全体として正のパワーを有するレンズユニットとして機能している。

【0083】また、本実施例においては、第1及び第2 の光学素子B1、B2を撮像素子面(結像面)P に対して相 対的に移動することにより、撮影光学系の焦点距離(結 像倍率)を変化する。(変倍或はズーミングと称される 動作である。)

その変倍作用について図3によって説明する。図3は実施例1の第1及び第2の光学素子B1,B2を夫々単一の薄肉レンズとし、撮影光学系をその基準軸に対して展開した光学配置図である。なお、図3(A)は光学系が広角端の状態(W)の配置図であり、図3(B)は望遠端の状態(T)の配置図である。

50 【0084】同図において、第1の光学素子B1の焦点距

離をf1、第2の光学素子B2の焦点距離をf1、とする。光 学系が広角端の状態の場合、第2の光学素子B2の前側焦 点F1から2次結像面配までの距離をx1(-)、後側焦点 F1'から結像面Pまでの距離をx1'とする。(なお、下 付き字の 1や 1は夫々光学系が広角端、望遠端の場合の 値を意味している。)

ニュートンの結像公式により

 $x_0 * x_0' = -f_2^2$

が成り立っているならば、第2の光学素子B2の結像倍率

 $\beta_{20} = -(x_0' + f_2) / (-x_0 + f_2)$

 $=f_2/x_W$

 $=-xy'/f_2$

(1)

と、又広角竭の焦点距離fuは、

fy= f1*β24.

 $=f_1*f_2/xw$

· (2)

となる。・

【0085】ここで、第2の光学素子B2がニュートンの 結像公式を満足しつつ移動し、第2の光学素子B2の移動 に伴う中間結像面N2の位置変化を補正する様に、第1の 光学素子B1が移動することにより、光学系はその最終結 像位置Pを変えずに焦点距離を変化する。

【0086】第2の光学素子P2がある一定量移動して広角端(W)から望遠端(T)へ変倍したとする。第2の光学素子B2の前側焦点F2から中間結像面P2までの距離をxr(-)、後側焦点F2、から結像面Pまでの距離を xr/とすると、第2の光学素子B2の結像倍率β2xは、

 $\beta_{21} = (x_1' + f_2)/(-x_1+f_2)$

 $=f_2/x_T$

 $=-x_1'/f_2$

(3)

、望遠端の焦点距離行は、

fr = fi * B2T

 $=f_1*f_2/x_1$

~ (4)

となるので、この光学系の変倍比Zは、

 $Z = f_T / f_W$

(5

=xx/xt。 となる。

【0087】この様に、第1の光学索子B1と第2の光学素子B2間及び第2の光学素子B2間及び第2の光学素子B2と撮像索子面P間の相対的位置関係を変化させる事により、最終結像位置Pを変化させずに焦点距離(結像倍率)を変化する事が可能である。次に、実施例1において合焦(フォーカシング)は、光学系を構成する任意の光学索子を移動させることにより達成可能であるが、フォーカシング用のアクチュエーターの負荷を考えると、最も重量が軽い光学素子を移動することが好ましい。

【0088】又、撮影する被写体までの距離に対して光 学素子の移動量を変倍によらず一定にしたい場合には、 最も物体側に配置した第1の光学素子B1を移動させれば 良い。 【0089】なお、変倍時に移動する第2の光学案子B2 をフォーカシングの際にも移動させることにより変倍用 アクチュエーターとフォーカシング用アクチュエーター の共通化が図れる。

14

【0090】本実施例の効果を説明する。

【0091】本実施例においては変倍時に移動する反射 面がユニット化されている為に、従来のミラー光学系に おいて最も精度が要求される各反射面の相対的な位置精 度は保証されている。そこで本実施例では第1の光学素 10 子的及と第2の光学素子配間の位置精度を確保すれば良 く、従来の屈折レンズ系における移動レンズ群と同様な 位置精度で良いことになる。

[0092] 屈折レンズ系に比して、各光学素子を複数の曲面反射面が一体的に形成されたレンズユニットとして構成している為に、光学系全体の部品点数が少なくなり、光学系の低コスト化が達成出来るとともに、部品の取り付けによる累積誤差も少なくなる。

【0093】複数回の結像を行いながら、物体像を伝達 して行く構成を取ることにより、各面の光線有効径を小 さく抑え、各光学素子及び撮影光学系全体のコンパクト 化を達成している。

【0094】又、中間結像の結像サイズを撮像素子面サイズに対して比較的小さく設定する事により、物体像の伝達に際して各面の光線有効径を小さく押さえている。【0095】従来の撮影光学系の場合、較りを光学系の内部に配置した場合には、較りより物体側に配置されたレンズの光線有効径は、較りとの間隔が離れているほど、画角の拡大に伴って大きくなってしまう問題点があった。

0 【0096】本実施例においては、絞り貼を撮影光学系の物体限の第1の光学素子B1の入射面近傍に設置することにより、撮影光学系の焦点距離を広角化した時に生じる撮影光学系前群の光線有効径の拡大を押さえている。 【0097】そして各光学素子内に物体像を結像することにより、絞り貼より像倒に配置された面の光線有効径の増大を効果的に抑制している。

【0098】第1の光学素子B1及び第2の光学素子B2の基準軸は全て位平面内にある。従って、各光学素子の移動を12平面と平行な面上に設定することにより、第1の光学素子B1及び第2の光学素子B2が変倍に際して移動しても、基準軸を含む12平面と各光学素子が移動する平面との平行度は容易に保たれ、各光学素子B1,B2のX軸方向の平行偏心及びY軸、Z軸回りの回転を除去することは容易である。

【0099】但し、基準軸を含む12平面と両光学素子が 移動する平面とが傾いていても、基準軸を含む12平面が 変倍に際して移動する方向ベクトルと移動平面が平行で あれば、偏心収差が発生することは無い。

【0100】各光学素子は一平面上に配置されているの 50 で、各光学素子を一方方向から組み込む構造を容易にと ることが出来、組立が非常に容易になる。

【0101】なお、本実施例では、2次結像面N2が第1 の光学素子B1と第2の光学素子E2の中間に形成されてい るが、第1の光学素子B1若しくは第2の光学素子B2の内 部に2次結像面があっても良い。

【0102】また、変倍時における光学素子の移動方向 は、広角端から望遠端への移動に際して各反射面の基準 軸の入射点位置を変えなければ、変倍時に生じる誤差を 最少限にとどめられるので、各光学素子B1,B2 に入射、 射出する基準軸の方向を平行にするとともに、各光学素 子の移動も該光学素子に入射、射出する基準軸線上に沿 って平行に移動している。

【0103】本発明においては、各光学素子に入射・射 出する基準軸方向が平行な光学案子を構成する場合、入 射方向に対して射出方向を同方向とするか、反対方向と するかの二種類のパターンが考えられる。入射方向に対 して射出方向を反対方向とした場合、光学素子の移動に 伴って入射側及び射出側の間隔が移動量と同一量変化す る為に、全体として移動量の2倍分だけ光路長を変化さ せることが可能となる。

【0104】又、入射方向に対して射出方向を同方向と した場合、入射した基準軸と射出する基準軸の位置を所 望の位置にシフトすることが可能となる。

【0105】本発明の実施例は上記2種類のパターンで 構成することが可能なので、本発明では光学配置上の自 由度を増すことが出来る。

【0106】しかしながら、光学素子の移動方向は2つ の光学素子への入射、射出する基準軸方向と平行である 必要はなく、例えば光学系へ入射する基準軸の方向と移 度をなしていても良い。

【0107】 [実施例2] 図4は本発明の実施例2の要 部構略図である。本実施例は所謂二群型のズームレンズ の損像光学系の実施例である。本実施例は変倍時に移動 する光学素子の移動方向が最も物体側に配置された光学 素子の入射基準軸の方向にたいして平行でない実施例で ある。

【0108】同図においてB1、B2は複数の曲面反射面を 有する第1、第2の光学素子である。第1の光学素子B1 鏡81.3・凹面鏡81.4・凹面鏡81.5の四つの反射面及び凸 屈折面Ri.gより成り、全体として正の屈折力を有するレ ンズユニットである。そして第1の光学素子B1に入射す る基準軸の方向とこれから射出する基準軸の方向が略45 ' の傾きを持っている。

【0109】第2の光学素子B2は物体側より凹屈折面R 2,1及び凹面鏡R2,2・凹面鏡R2,3・凸面鏡R2,4・凹面鏡R 2,5 · 凹面鏡R1,6 · 凹面鏡R2,7の6つの反射面及び凸屈 折面R1.8より成り、全体として正の屈折力を有するレン ズユニットである。そして第2の光学衆子12に入射する 基準軸の方向とこれから射出する基準軸の方向が平行で

かつ反対方向となっている。 【0110】B3は平行平板よりなる光学補正板であり、 水晶ローパスフィルターや赤外カットフィルター等であ

【0111】P は提像素子面であり、COD (提像媒体) 等の損像面である。B.は第1の光学素子B1の物体側に配 置した絞り、Aiは光学系の基準軸である。

【0112】本実施例の結像作用を説明する。物体から の光束は、絞り貼により入射光量を規制された後、第1 10 の光学素子BIの凹屈折面Bi、iを屈折透過し、凹面鏡 R1.2、凸面鏡R1.8、平面鏡R1.4、凹面鏡R1.6にて反射を 繰り返し、それぞれの反射鏡の持つパワーにより収束或 は発散作用を受けて、凸屈折面Ri,6に至り、ここで屈折 した光束は中間結像面NI上に物体像を形成する。なお、 第1の光学素子B1中でも一旦物体の中間像を形成してい

【0113】中間結像面N1の物体像からの光束は、第2 の光学素子B2の凹屈折面B1,1を透過した後、凹面鏡

20 R2, 2、凹面鏡R2, 3、凸面鏡R2, 4、凹面鏡R2, 5、凹面鏡R 2,6、凹面鏡R2,7を経て凸屈折面R2,8を屈折して第2の 光学素子B2から射出する。なお、第2の光学素子B2中で も一旦物体の中間像を形成している。

【0114】第2の光学素子B2から射出した光束は光学 補正板B3を通過後、攝像索子面P上に結像する。

【0115】本実施例において、異なる物体距離に対す るフォーカシングは、第2の光学素子B2を移動させるこ とにより行っている。この時第2の光学素子B2の移動 は、第1の光学素子B1から射出する基準軸A1,6の方向に 動光学素子の移動方向が、30°、45°、60°等のある角 30 平行に移動するが、第1の光学素子B1の入射する基準軸 Aoの方向と射出する基準軸A1、6の方向は略45°の傾きを なしている為、第1の光学素子B1の入射する基準軸Aoの 方向に対して、第2の光学素子B2がフォーカシングに際 して移動する方向は略45。傾いていることとなる。

> 【0116】従って第2の光学素子22はフォーカシング に際してこれに入射、射出する基準軸A1,8,A2,8 の方向 に対して平行に移動するものの。第1の光学素子B1の入 射する基準軸40の方向に対しては45°の傾きをもって移 動する。

は物体側より順に、凹屈折面R1,1及び凹面鏡B1,2・凸面 40 【0117】又、本実施例においても実施例1と同様に 第1、第2の光学素子B1,B2 が結像面P に対して相対的 に移動することにより、撮影光学系の結像倍率を変化さ せる。但し、各光学素子に入射、射出する基準軸の方向 と、各光学素子の移動方向が全て平行であった実施例1 とは異なり、第1の光学素子B1に入射する基準軸の方向 と射出する基準軸の方向は45°の傾きを為しているの で、変倍動作時に第1の光学素子B1から第2の光学素子 12に入射する基準軸の方向を維持する為に、第1の光学 索子B1の移動方向を第2の光学索子B2の入射基準軸の方 向に対して平行に移動する。

【0118】[実施例3] 図5は本発明の実施例3の要部
既略図である。本実施例は所謂二群型のズームレンズの最像光学系の実施例である。同図において、B1、E2は複数の曲面反射面を有する第1及び第2の光学素子である。第1の光学素子B1は物体側より順に、凹屈折面B1.1及び凹面鏡B1.2・凸面鏡B1.3・凹面鏡B1.4・凸面鏡B1.5の四つの反射面及び凹屈折面B1.6より成り、全体として負の屈折力を有するレンズユニットである。そして、実施例1と同様に第1の光学素子B1に入射する基準軸A1の方向とこれから射出する基準軸A1.6の方向が平行でかつ 10 同一方向である。

【0119】第2の光学素子B2は物体関より凸屈折面R2,1及び凸面鏡R2,2・凹面鏡R2,8・凸面鏡R2,4・凹面鏡R2,6の四つの反射面及び凸屈折面R2,6より成り、全体として正の屈折力を有するレンズユニットである。そして第1の光学素子B1と同様に第2の光学素子B2に入射する基準軸A1,6の方向とこれから射出する基準軸A1,6の方向が平行でかつ同一方向である。

【0120】B3は平行平板よりなる光学補正板であり、 水晶ローパスフィルターや赤外カットフィルター等であ 20 る。

【0121】Pは撮像素子面であり、CCD(撮像媒体)等の撮像面である。B、は第1の光学素子B1の物体側に配置した絞り、A、は光学系の基準軸である。

【0122】本実施例の結像作用を説明する。物体からの光束は、校りBLにより入射光量を規制された後、第1の光学素子B1の凹屈折面R1、1を屈折透過し、凹面鏡R1、2、凸面鏡R1、8、凹面鏡R1、4、凸面鏡R1、6にて反射を繰り返し、それぞれの反射鏡の持つパワーにより収束或は発散作用を受けて、凹屈折面R1、6に至り、ここで屈折30して第1の光学素子B1から射出する。なお、第1の光学素子B1中では一旦物体の中間像を形成している。

【0123】次いで光束は、第2の光学素子B2の凸屈折面R2,1を透過した後、凸面鏡R2,2、凹面鏡R2,3、凸面鏡R2,4、凹面鏡R2,6で反射を繰り返し、凸屈折面R2,6を屈折して第2の光学素子B2から射出する。なお、第2の光学素子B2中でも一旦物体の中間像を形成している。

【0124】第2の光学素子B2から射出した光束は光学 補正板B2を通過後、撮像素子面P上に結像する。

【0125】本実施例においては実施例1と同様に、第 1の光学素子B1及び第2の光学素子B2を結像面P に対し て相対的に移動することにより、最終結像位置P を変え ずに光学系の焦点距離(結像倍率)を変化させる。

【0126】本実施例の変倍作用を図6によって説明する。図6は実施例3の各光学素子を夫々単一の薄肉レンズとし、光学系をその基準軸に対して展開した光学配置図である。なお、図6(A)は光学系が広角場の状態(I)の配置図であり、図6(B)は望遠端の状態(T)の配置図である。

【0127】同図において、第1の光学素子B1の焦点距 50

18

離をf1(-)、第2の光学素子B2の魚点距離をf2とする。 光学系が広角端の状態の場合、第2の光学素子B2の前側 魚点F2から第1の光学素子B1の像点までの距離をxu(-) 、後側魚点F2、から結像面Pまでの距離をxu'としたと

きに、ニュートンの結像公式

 $x_{1} * x_{1}' = -f_{2}*f_{2}$

が成り立っているならば、第2の光学素子B2の結像倍率 8 m は

 $\beta_{2H} = -(x_H' + f_2)/(-x_H + f_2)$

=f2/XI

$$=-xy'/f_2 \tag{6}$$

となり、広角端の焦点距離fuは、

fy=f1* β2W

$$=f_1*f_2/x_0 \tag{7}$$

となる。

【0128】ここで、第2の光学素子B2がニュートンの 結像公式を満足しつつ移動し、第2の光学素子B2の移動 に伴う第2の光学素子B2の物点の位置変化を補正する様 に、第1の光学素子B1が移動することにより、光学系は 最終結像位置Pを変えずに全体の焦点距離を変化させる ことが出来る。

【0129】第2の光学素子B2がある一定量移動して広角端(M)から望遠端(T)へと変倍したとする。この望遠端の状態の時、第2の光学素子B2の前側焦点F2から第1の光学素子B1の像点までの距離をxr(-)、後側焦点F2がら結像面Pまでの距離をxr'とすると、第2の光学素子B2の結像倍率β27は、

 $\beta_{21} = (x_1' + f_2)/(-x_1 + f_2)$

 $=f_2/x_1$

$$=-x_1'/f_2 \tag{8}$$

望遠端の焦点距離frは、

 $f_1 = f_1 * \beta_{21}$

$$= f_1 * f_2 / x_T \tag{9}$$

となるので、光学系の変倍比Zは、

 $Z = f_T/f_W$

$$=x_{\rm H}/x_{\rm T} \tag{10}$$

となる。

【0130】実施例1では、第1の光学素子B1と第2の 光学素子B2の中間に2次結像面N2が存在するが、本実施 例においては、第1の光学素子B1は全体として負の屈折 力を有し、無限違からの物体光束を物体側に虚像として 結像し、この虚像位置を物点として第2の光学素子B2の 結像関係が成り立っている。

【0131】また、本実施例の構成とは逆に、物体関から順に全体として正の屈折力を有する光学素子と、その後方に負の屈折力を有する光学素子がある場合にも、各光学素子を相対的に移動することにより、撮影光学系の焦点距離(結像倍率)を変化させることが出来る。

【0132】 [実施例4] 図7は本発明の実施例4の要の お の である。 本実施例は所謂三群型のズームレンズ

の最像光学系の実施例である。同図において、B1, B2, B3は夫々複数の曲面反射面を有する第1、第2、第3の光学素子であり、第1の光学素子B1は物体関より頭に、凹屈折面B1,1及び凹面鏡B1,2・凸面鏡B1,3・凹面鏡B1,4の三つの反射面及び凸屈折面B1,6より成り、全体として正の屈折力を持ち、第1の光学素子B1に入射する基準軸A0の方向とこれから射出する基準軸A1,5の方向が略直角となっている。

【0133】第2の光学素子B2は物体側より平面R2.1及 び凹面鏡R2.2・平面鏡R2.3・凸面鏡R2.4・平面鏡R2.6・ 凹面鏡R2.6の五つの反射面及び平面R2.7より成り、全体 として正の屈折力を持ち、第2の光学素子B2に入射する 基準軸A1.5の方向とこれから射出する基準軸A2.7の方向 が平行でかつ反対方向となっている。

【0134】第3の光学案子Bは物体関より順に、凸屈 折面R3,1及び凸面鏡R3,2・凹面鏡R3,3・凹面鏡R3,4・凸 面鏡R3,5の四つの反射面及び凹屈折面R3,6より成り、全 体として正の屈折力を持ち、第3の光学素子B3に入射す る基準軸A3,7の方向とこれから射出する基準軸A3,6の方 向が平行でかつ同一方向となっている。

【0135】B4は第4の光学素子であり、物体関より類に、凸屈折面は、1、平面鏡は、2、平面は、8より成る三角プリズムであり、第4の光学素子B4に入射する基準軸A36の方向とこれから射出する基準軸A3の方向が略直角となっている。

【0136】B5は平行平板よりなる光学補正板であり、 水晶を材料とするローパスフィルターや赤外カットフィ ルター等である。

【0137】P は最像素子面であり、例えばCCD (撮像 4.2により2(-)方向に反射され 媒体)等の最像面である。BLは第1の光学素子B1の物体 30 して撮像素子面P に結像する。 個に配置した絞り、ALは本光学系の基準軸である。 【0150】本実施例の第1、

【0138】本実施例における結像作用を説明する。物体からの光束はまず絞りBLにより入射光量を規制された後、第1の光学素子B1に入射する。第1の光学素子B1はその射出面R1、5と第2の光学素子B2の入射面R2、1との間に1次結像面N1を形成する。

【0139】1次結像面N1に形成された物体像は、第2の光学素子B2によりその射出面R2.7と第3の光学素子B3の入射面R3.1との間の2次結像面N2上に再結像される。

【0140】そしてまた、中間結像面心に形成された物 40体像は第3の光学素子B3によりその射出面配。6と第4の光学素子B4の入射面配。1との間の3次結像面内3上に再結像される

【0141】そして第4の光学素子B4は3次結像面形に 形成された物体像からの光束を収束し、光学補正板B5を 介して最像素子面Pに結像する。

【0142】本実施例においては、特に図7中のZ方向の長さを短縮する為に、各光学案子により光路を効果的に折りたたみ、Z方向の長さを著しく短縮する配置を採っている。

【0143】即ち、第1の光学素子BIに入射した光東は 四屈折面B1,1に入射後、その後方に配置された凹面銀B1,2により、入射方向と直角方向即ちY(-)方向に反射される

【0144】次に凸面鏡和、sにより物体光束を2(-)方向に反射させて光学系の2軸方向の長さを短縮している。 【0145】2(-)方向に反射された物体光束は凹面鏡即1、1により再びY(-)方向に反射された後、凸屈折面和、6を透過し、第2の光学素子B2に入射する。

【0146】第2の光学素子B2においては、平面B2.3及 び平面B2.5にて物体光が全反射する様に構成しており、 第2の光学素子B2の入射面B2.1における光線有効領域と 平面B2.3における光線有効領域をオーバーラップさせ、 さらに第2の光学素子B2の射出面B2.7における光線有効 領域と平面B2.5における光線有効領域をオーバーラップ させる事により、この光学素子のZ軸方向の長さを短く している。

【0147】そして、第2の光学素子B2にY(-)方向から 入射した物体光束はY(+)方向に射出し第3の光学素子B3 20 に入射する。

【0148】第3の光学素子B3では、物体光束は凸面鏡 Rs, 2にてZ(-)方向に反射され、第1の光学素子B1と干渉しない位置にて、凹面鏡Rs, 3によりY(+)方向に反射された後、凹面鏡Rs, 4にて一旦Z(+)方向にもどり、凸面鏡Rs, 2への入射点と略同一のZ位置にて、凸面鏡Rs, 5によりY(+)方向に反射され、凹层折面Rs, 6を透過して第4の光学素子B4に入射する。

【0149】第4の光学素子B4では物体光束は平面鏡B4,1により2(-)方向に反射された後光学補正板B5を透過して楊傑素子面Pに結像する。

【0150】本実施例の第1、第2、第3の光学素子B1,足,B3は所謂三群型のズームレンズの一要素を構成している。そして第2の光学素子B2と第3の光学素子B3を相対移動することにより、撮影光学系の焦点距離(結像倍率)を変化させる。

【0151】本実施例における変倍動作を説明する。変倍に際して第1の光学素子B1、第4の光学素子B4、光学補正板B5及び結像面Pを固定とし、第2の光学素子B2と第3の光学素子B3を移動している。

) 【0152】第2の光学素子B2は、広角端から望遠端へ の変倍に際して、第1の光学素子B1から離れるY (-) 方 向に移動する。

【0153】この為、光学素子B1~配間の間隔は広がるが、第2の光学素子B2は入射する基準軸の方向と射出する基準軸の方向が平行でかつ反対方向となっている為に、入射する基準軸と射出する基準軸が同方向となっている実施例1の場合とは異なり、光学素子B2~B3間の間隔も、光学素子B1~B2間の間隔と同量だけ広がることになる。

50 【0154】すなわち、第2の光学素子B2の移動量をδ

とした時に、第1の光学素子BIと結像面Pが変倍中固定 であっても、撮影光学系の全長は第2の光学素子82の移 動量δの2倍だけ長くなる。

21

【0155】図8は実施例4の各光学素子を夫々単一の 薄肉レンズとし、撮像光学系をその基準軸に対して展開 した光学配置図である。これによって変倍動作を説明す る。なお、図8(A)は光学系が広角端の状態(W)の配 置図であり、図8 (B) は望遠端の状態(T) の配置図で ある。

【0156】同図において、第1の光学素子B1の焦点距. 10 離をfi、第2の光学素子82の焦点距離をfi、第3の光学 素子B3の焦点距離をfs、第4の光学素子B4の焦点距離を feとする。

【0157】光学系が広角端にある状態において、第2 の光学素子B2の前側焦点F2から1次結像面N1までの距離 を x21(-)、後側焦点F2'から2次結像面N2までの距離 をxxx 、第3の光学素子B3の前側焦点F3から2次結像面 N2までの距離を x3n(-)、後側焦点F3'から3次結像面 N3までの距離をx3m'、第4の光学素子B4の前側焦点F4か ら3次結像面N3までの距離をx4(-)、後側焦点F4'から 20 結像面P までの距離をxx'とする。

【0158】又、第2の光学素子B2の結像倍率をβ2%、 第3の光学素子の結像倍率を βsw、第4の光学素子B4の 結像倍率をβ,とする。(なお、下付き字 マ は夫 々光学系が広角端の状態、望遠端の状態を表す)各中間 結像及び結像面間でニュートンの結像公式が成り立って いるならば、第1の光学素子BIより後ろの光学素子によ る合成倍率β』は、

 $\beta_{\rm H} = \beta_{\rm 2H} * \beta_{\rm 3H} * \beta_{\rm 4}$

$$= (f_2/x_2 H) * (f_3/x_3 H) * (f_4/x_4)$$

$$= (f_2*f_8*f_4)/(x_2y*x_3y*x_4) \qquad (11)$$

であり、広角端の焦点距離fuは、

 $f_{N} = f_{1} * \beta_{N}$

$$= (f_1 * f_2 * f_3 * f_4) / (x_2 * x_3 * x_4)$$
 (12)

と表現できる。

【0159】ここで、第2の光学素子B2が第1の光学素 子B1に対してるだけ移動したとき発生する2次結像面N2 の位置変化に応じて3次結像面N3の位置を補正して変化 させない様に、第3の光学素子B3を nだけ移動すること

*することが出来る.

【0160】図8(B)の望遠端の光学配置においては 結像面P を固定させた関係上、展開図においては本来固 定であるはずの第1の光学素子B1が相対的に2δだけ移 動した様に図示している。

【0161】第2の光学素子B2は第1の光学素子B1に対 してδだけ移動しているので、1次結像面Niから第2の 光学素子B2の前側焦点F2までの距離 x21(-) は、

$$x_{27} = x_{24} - \delta \tag{13}$$

となる。

【0162】また、第3の光学素子B3は3次結像面内3に 対して かだけ移動しているので、 3次結像面的から第3 の光学素子B3の後側焦点F3'までの距離x31'は、

$$x31' = x38' - \eta$$

= $-(f3^2/x38 + \eta)$ (14)
となる。

【0163】さらに第2の光学素子2の後側焦点下2、か ら第3の光学素子B3の前側焦点F3までの距離x21'- x31 は、撮影光学系の全長が28長くなっているので、

となる。

【0164】式(15)のxir'とxir は、式(13)、(14)を用 いて、

$$x_{27}' = -f_2^2/x_{27}$$

$$=-f_2^2/\left(x_2 w-\delta\right) \tag{16}$$

$$x_{31} = -f_{3}^2/x_{31}$$

$$= (f_3^2 * x_3 u)/(f_3^2 + x_3 u * \eta)$$
 (17)

となるので、式(15)は、

$$\frac{30 - f_2^2}{(x_2 - \delta) - (f_3^2 + x_3 +)/(f_3^2 + x_3 + \eta)}$$

$$=-f_2^2/x_2w - x_3w + \delta + \eta$$

となり、式(18)から第2の光学素子52の移動に対する第

3の光学素子83の移動関係を表現することが出来る。 【0165】また、本実施例における光学素子移動後の 望遠端の焦点距離frは、第1の光学素子B1より像面側に 配置された光学素子の合成倍率βιが、

$$\beta_1 = \beta_{21} * \beta_{31} * \beta_4$$
.

$$= (f_2/x_2)*(f_3/x_3)*(f_4/x_4)$$

$$= (f_2 * f_3 * f_4)/(x_2 * x_3 * x_4)$$
 (19)

により、最終結像面P の位置を変えずに焦点距離を変化*40 と表わせるので、

 $f_1 = f_1 * \beta_1 = (f_1 * f_2 * f_3 * f_4) / (x_{21} * x_{31} * x_4)$ $=f_1*f_2*f_3*f_4*(f_3^2+x_3y*\eta)/\{(x_2y-\delta)*f_3^2*x_3y*x_4\}$

※ 《【0166】これにより撮影光学系の変倍比2は、

となる。

 $Z = f_T/f_V$

 $= x_2 w * x_3 w / (x_2 I * x_3 I)$

 $=x_2y + x_3y + (f_3^2 + x_3y + 7)/\{(x_2y - \delta) + f_3^2 + x_3y\}$

$$= x_2 u * (f_3^2 + x_3 u * \eta) / \{(x_2 u - \delta) * f_3^2\}$$
 (2)

となる。

(21)

【0167】本実施例は、以上のように各光学素子によ

★の長さを著しく短縮している。更に第3の光学素子B3の 形状を第1の光学素子B1後方のデッドスペースを埋める..... り光路を効果的に折りたたむ構成により光学系のZ 方向★50 様にしたことにより、全光学素子の配置に空間的な無駄

がない。

【0168】更に、変倍に際して第2の光学素子B2及び第3の光学素子B3をY軸方向に移動させる構成とすることにより、全ての変倍域について、2軸方向の長さを小さいままににおさえている。

【0169】なお、本実施例においては、第4の光学素 子B4により射出する基準軸A,sの方向を入射する基準軸 As,sの方向に対して90°曲げているが、射出する基準軸 As,sの方向及び角度はこのように限定されるものではな く、例えば反射面を設けて紙面に対して垂直方向(X方 10 向)に曲げても良い。

【0170】また、光学系に入射する基準軸Aoの方向 も、例えば絞りBuの物体側に45°ミラー等を配置し、紙 面に対して垂直から基準軸Aoを入射させても良い。

【0171】さらに本実施例では、第1の光学素子B1は 変倍中固定なので、第1の光学素子B1と入射する基準軸 を折り曲げる反射面をあらかじめ一体的に成形していて も良い。

【0172】これからの実施例は全て構成データを添付*

*する。実施例5から実施例12までは実施例1と同様の 二群構成のズームレンズであり、実施例13から実施例 16までは3つの光学素子よりなる三群構成のズームレ ンズである。

24

【0173】これらの実施例において、光学系を構成する反射面は、紙面内の曲率と紙面に垂直な方向の曲率が異なる面であり、ミラー光学系のケラレを防ぐ為に、各反射銀を偏心して配置することによって生じる偏心収差を補正している。

【0174】さらに、この反射面を回転非対称な面とすることにより、諸収差を良好に補正し、光学素子個々に て所望の光学性能を達成している。

【0175】 [実施例5] 図9は本発明の実施例5のYZ 面内での光学断面図である。本実施例は変倍比約2倍の ズームレンズの撮像光学系である。以下にその構成デー タを記す。

[0176] [外1]

	広角鷺	中間	望遠端
水平半画角	19. 1	13.0	9.8
垂宜半画角	14, 5	9.8	7.4
絞り径	2.0	3.0	4. 0

像サイズ 水平4m ×垂直3m

光学系のサイズ (X ×Y ×Z)=広角端において 6.6x 21.4x 32.9

i	Yi .	Zi (T)	θi	Di	Ndi	νdi	
1	0.00	. 0.00	0. 00	. 2.74	1		校り
第	1 光学素	7			•		
2	0.00	2.74	0.00	6.00	1, 51633	64. 15	屈折面
3	. 0.00	8. 74	25. 00	10.00	1.51833	64. 15	反射面
4	-7.66	2. 31	25.00	8.00	1.51633	64. 15	反射面
5	-7.68	10, 31	0.00	变数	1		屈折面
第	2光学業	?			٠		
6	-7.66	17, 14	0.00	8. 50	. 1.51633	64. 15	屈折面
7	-7.68	25. 84	25.00	10.00	1.51633	64. 15	反射面
8 -	-15.32	19. 21	25.00	8, 00	1. 51633	64. 15	反射面
9	-15, 32	27. 21	0.00	変数	1 .		屈折面
	•						

0.00 1

```
広角端 中間 望遠翳
D 5 6.82 2.79 0.70
D 9 5.69 9.66 13.66
```

D 1 ~ 5面 Zi(M)=Zi(Y)+0.08 Zi(T)=Zi(Y)-1.85 D 6 ~ 9面 Zi(M)=Zi(Y)-3.96 Zi(T)=Zi(Y)-7.97 D10 面 Zi(M)=Zi(Y) Zi(T)=Zi(Y)

球面形状

R 1 面 R1= c R 2 面 R2= -18.881 R 5 面 R5= -20.000 R 6 面 R6= 20.000 R 9 面 R9= -21.267 R10 面 R10=c

非球面形状

R 3 面 a =-1.34677e+01 b =-4.11138e+01 t = 2.21286e+01 C₂₀= 0. C₀₂= 0. C₀₃=-1.50202e-04 C₂₁=-1.86036e-04 C₀₄-2.91075e-05 C₂₂-3.12691e-05 C₄₀-2.88791e-05 R4面 a -- 3.30421e+00 b = 2.84464e+00 t = - 3.10932e+01 C₀₂= 0. C₂₀= 0. C₀₃= 1.25682e-03 C₂₁= 5.54423e-04 c_{04} =-1.86175e-04 c_{22} = 1.94371e-04 c_{40} = 1.48755e-04 R 7 面 a = 1.11832e+01 b --7.18551e+00 t --2.44580e+01 C₂₀= 0. C₀₂= 0. C₀₃- 7.66740e-04 C₂₁- 8.86240e-04 C₀₄= 2.93867e-05 C₂₂= 4.93024e-05 C₄₀=-4.02913e-06 · R 8 面 a = 2.55234e+01 b =-1.52536e+02 t =-3.00410e+01 C₀₂= 0. C₂₀= 0. C₀₃- 5.17718e-04 C₂₁- 5.48567e-04 C₀₄=-2.62930e-05 C₂₂=-9.31187e-05 C₄₀=-2.01776e-05

本実施例において、第1面R1は入射酸である絞り面、第 2面R2から第5面R5、第6面R6から第9面R9は各々一体 となった第1、第2の光学素子B1,E2、第10面R10は 像面である。

【0178】以下、物体位置を無限遠としたときの結像作用について述べる。まず、第1面R1を通過した光束は第1光学素子B1に入射する。第1光学素子B1では第2面に2で屈折、第3面R3、第4面R4で反射、第5面R5で屈折し、第1光学素子B1を射出する。このとき、第4面近傍の中間結像面に1次結像する。

【0179】次に光束は第2光学案子B2に入射する。第2光学案子B2では第6面R6で屈折、第7面R7、第8面R8で反射、第9面R9で屈折し、第2光学案子B2を射出する。このとき、第2光学素子B2中の第7面近傍に確を形成している。そして、第2光学素子B2を射出した光束は第10面B10 (CCD 等の摄像媒体の最像面)上に最終的に結像する。

*【0180】本実施例では第1光学素子B1は、入射する 基準軸の方向と射出する基準軸の方向とが平行でかつ同 一方向になっている。又、第2光学素子B2は、入射する 基準軸の方向と射出する基準軸の方向とが平行でかつ同 一方向になっている。

【0181】次に、各光学素子の移動による変倍作用について説明する。変倍に際して第1光学素子的は広角端から望遠端に向って一旦Zアラス方向に移動した後、Zマイナス方向に移動する。第2光学素子B2は広角端から望遠端に向ってZマイナス方向に移動する。像面である第10面R10 は変倍に際して移動しない。そして、広角端から望遠端に向っての変倍によって第1光学素子B2と像第2光学素子B2との間隔は狭まり、第2光学素子B2と像面R10との間は広がる。

【0182】図10、11、12は本実施例の横収差図である。これらの横収差図は本実施例への光束の入射角 ---*50 が夫々(ux,ux)、(0,ux)、(-ux,ux)、(ux,0)、(0,0)、(-ux,0)

28 *例では各光学案子及び光学系全体の厚さが小さいこと、

及び各光学素子を板状のブロックの側面に反射面を形成

して構成できるので、1つの基板上に2つの光学素子を

基板面に沿って移動する機構をとれば、全体として薄型

【0186】[実施例6]図13は本発明の実施例6の

YZ面内での光学断面図である。本実施例は変倍比約2倍

のズームレンズの損像光学系である。以下にその構成デ

のズームレンズを容易に構成することができる。

の6つの光束について、Y 方向及びX 方向の機収差を示している。なお、各横収差図の機軸は夫々第1面におけるY 方向、X 方向の入射光束の入射高さである。

【0183】図10は本実施例の広角端(W) の模収差図、図11は中間位置(M) の模収差図、図12は望遠端(T) の模収差図である。

【0184】本実施例では図から判るように各状態ともバランスの取れた収差補正が得られている。

【0185】又、本実施例は像サイズ4x3mm を前提として、光学系の長さ、幅、厚さの寸法が32.9x21.4x6.6mm 程度となっており、コンパクトである。とりわけ本実施*

し 一夕を記す。 m 10 【0187】 施≠ 【外3】

広角第 中間 望遠端 水平半画角 19.1 13.0 9.8 垂直半画角 14.5 9.8 7.4 絞り径 2.0 3.0 4.0

像サイズ 水平4mm ×垂直3mm

Zi (V)

θi

光学系のサイズ (I × Y × Z) = 広角端において 8.0x 24.4x 28.0

Di

Ndi

νdi -

絞り 0.00 0.00 0.00 第1光学条子 1.51633 64.15 屈折面 0.00 2.74 0.00 6.00 0.00 8,74 25.00 10.00 1.51833 64.15 反射面 -7.68 2.31 . 25,00 8,00 1.51633 64.15 反射面 -7, 66 10.31 0.00 遊数 屈折面

第2光学素子

Yi

i

-7.66 17.80 0.00 7.00 1.51633 64.15 屈折面 1.51633 64.15 反射面 -7.66 24.80 45.00 10,00 8 -17.66 **45.00** 7.00 1.51633 64.15 反射面 -17.6617.80 0.00 変数 屈折面

10 -17.68 10.51 0.00 0.00 1

像面

[0188].

※ ※【外4】

29 広角第 中間 望遠鵠 D 5 7.49 3.28 1.05 D 9 7.29 10.75 14.23

D 1 ~ 5面 Zi(W)=Zi(W)+7.68 Zi(T)=Zi(W)+13.38 D 6 ~ 9面 Zi(W)=Zi(W)+3.45 Zi(T)=Zi(W)+6.94 D10 面 Zi(W)-Zi(W) Zi(T)=Zi(W)

球面形状

R 1 面 R1= ∞ R 2 面 R2= 35.606 R 5 面 R5= -20.000 R 6 面 R6= 89.388 R 9 面 R9= -31.916 R10 面 R10=∞

非球面形状

R 3 面 a =-1.34677e+01 b =-4.11138e+01 t = 2.21286e+01 C₀₂- 0. C₂₀- 0. C_{03} =-2.31569e-04 C_{21} = 5.03411e-04 C₀₄- 1.27221e-04 C₂₂- 9.41583e-05 C₄₀--1.26848e-06 R4面a --2.31109e+00 b - 2.08891e+00 t - 1.56365e+01 C₀₂= 0. C₂₀= 0. C₀₃=-1.20863e-03 C₂₁= 7.93176e-04 C₀₄= 1.71195e-04 C₂₂= 6.38568e-04 C₄₀= 1.28236e-03 R 7 面 a - 1.42789e+01 b --8.21248e+00 t --4.43130e+01 C₂₀= 0. C₀₂= 0. C₀₃- 7. 10530e-04 C₂₁- 1. 00559e-03 C_{04} = 2. 28616e-05 C_{22} = 5. 78746e-05 C_{40} =-2. 08449e-05 R 8 面 a = 2.90886e+01 b =-1.49117e+02 t =-4.82601e+01 C₀₂= 0. C₂₀= 0. C₀₃- 3.59594e-04 C₂₁- 1.99532e-04 C₀₄=-2.18573e-06 C₂₂=-1.79136e-06 C₄₀=-1.09373e-05

本実施例において、第1面R1は入射瞳である絞り面、第 2面R2から第5面R5、第6面R6から第9面R9は各々一体 となった第1、第2の光学素子B1,B2、第10面R10は 像面である。

【0189】以下、物体位置を無限遠としたときの結像作用について述べる。まず、第1面R1を通過した光束は第1光学素子B1に入射する。第1光学素子B1では第2面 40 R2で屈折、第3面R3、第4面P4で反射、第5面R5で屈折し、第1光学素子B1を射出する。このとき、第4面近傍の中間結像面に1次結像する。

【0190】次に光東は第2光学素子B2に入射する。第2光学素子B2では第6面B6で屈折、第7面F7、第8面B8で反射、第9面B9で屈折し、第2光学素子B2を射出する。このとき、第2光学素子B2中の第7面近傍に瞳を形成している。そして、第2光学素子B2を射出した光東は第10面B10 (CCD 等の撮像媒体の撮像面)上に最終的に結像する。

*【0191】本実施例では第1光学素子B1は、入射する 基準軸の方向と射出する基準軸の方向とが平行でかつ同 一方向になっている。又、第2光学素子B2は実施例5と 異なって、入射する基準軸の方向と射出する基準軸の方 向とが平行でかつ逆方向になっている。

【0192】次に、各光学素子の移動による変倍作用について説明する。変倍に際して第1光学素子B1は広角端から望遠端に向ってZアラス方向に移動する。第2光学素子B2は広角端から望遠端に向ってZアラス方向に移動する。像面である第10面B10は変倍に際して移動しない。そして、広角端から望遠端に向っての変倍によって第1光学素子B1と第2光学素子B2との間隔は狭まり、第2光学素子B2と像面B10との間は広がる。本実施例は実施例5と比較して、第2の光学素子B2の入射・射出基準軸が逆向きなので、変倍範囲全体を比べると本実施例の方が実施例5よりコンパクトになっている。-

*50 【0193】図14、15、16は本実施例の模収差図

. 32

```
(17)
               31
                                     *ータを記す。
である。
【0194】[実施例7]図17は本発明の実施例7の 【0195】
YZ面内での光学断面図である。本実施例は変倍比約2倍
                                     【外5】
のズームレンズの摄像光学系である。以下にその構成デキ
                                     認定至
                 水平半面角 19.1
                                13.0
                                      9.8
                                9.8
                                      7.4
                  垂直半面角 14.5
                               3.0
                  校り径 2.0
                  像サイズ 水平4mm ×垂直3mm
                 光学系のサイズ (X × Y × X) = 広角端において 9.4x 22.9x 51.4
                    Ył .
                          Zi(V) θi
                     0.00
                          0, 00
                               0.00
                  第1光学案子
                     0.00
                          2.74
                              0.00
                                    6.00 1.51633 64.15 屈折面
                          8.74 45.00 10.00 1.51633 64.15 反射面
                  3 0.00
                  4 -10.00
                                    8.00 1.51633 64.15 反射面
                          8.74 45.00
```

5 -10.00 0.74

第2光学杂子 6 -10.00 -29.12 0.00 8.50 1.51633 64.15 屈折面 7 -10.00 -37.82 -25.00 10.00 1.51833 64.15 反射面 8 -17.66 -31.19 -25.00 8.00 1.51633 64.15 反射面 9 -17.66 -39.19 0.00 変数

变数 1

0. 00

10 -17.66 -48.07 0.00 0.00 1

. 像面

屈折面

[0196]

※ ※【外6】

33. 広角菇 郭敦窟 中間 D 5 29, 85 22.58 18.84 D 9 8.88 12.44 18.08

. . . . الشكات

D 1 ~ 5面 ZiQO=Zi(V)-3.71 Zi(T)=Zi(V)-3.83 D 5 ~ 9面 Zi OIO = Zi (Y) + 3.56 Zi (T) = Zi (Y) + 7.20 D10 面 Zi (X) = Zi (X) · Zi (T)=Zi (W)

球面形状 .

R 1.面 R1=∞ R 2 面 R2= -18.881 R 5 面 R5= -20.000 R6面 R6= 20.000 R 9 面 R9= -21.267 R10 面 R10-∞

非球面形状

R 3 面 a =-6.67353e+00 b = 7.79065e+00 t = 2.02110e+00 C₀₂= 0. €20° 0. C_{03} =-3.95435e-04 C_{21} =-1.49104e-04 C₀₄-9.702158-08 C₂₂-3.70464e-05 C₄₀-2.27820e-05 R 4 面 a - 3.15397e+01 b - 7.47248e+01 t - 4.90324e+01 C₀₂= 0. C₂₀= 0. C₀₃=-9.12121e-05 C₂₁= 1.62890e-04 C₀₄= 9.24276e-08 C₂₂=-3.10030e-05 C₄₀=-2.06901e-05 R 7 面 a = 1.24790e+01 b -- 9.62671e+00 t = 2.34935e+00 C₀₂= C. c₂₀= 0. C₀₃--1.13535e-04 C₂₁--1.02319e-04 C_{04} =-6.38259e-06 C_{22} =-2.90197e-06 C_{40} = 8.19147e-08 R 8 面 a = 3.48639e+02 b = 4.91238e+01 t =-4.10204e+01 C₀₂° 0. c₂₀= 0. C₀₃- 7.30891e-08 C₂₁--4.50703e-05 C₀₄=-1.95562e-05 C₂₂=-3.38641e-05 C₄₀=-2.11694e-05

本実施例において、第1面RIは入射瞳である絞り面、第 2面R2から第5面R5、第6面R6から第9面R9は各々一体 となった第1、第2の光学素子B1,B2、第10面R10は 像面である。

【0197】以下、物体位置を無限遠としたときの結像 作用について述べる。まず、第1面81を通過した光束は 第1光学素子B1に入射する。第1光学素子B1では第2面 40 R2で屈折、第3面R3、第4面R4で反射、第5面R5で屈折 し、第1光学素子日を射出する。このとき、第5面近傍 の中間結像面に1次結像する。

【0198】次に光束は第2光学素子B2に入射する。第 2光学素子B2では第6面R6で屈折、第7面R7、第8面R8 で反射、第9面R9で屈折し、第2光学素子B2を射出す る。このとき、第7面近傍に嘘を形成している。そし て、第2光学素子E2を射出した光束は第10面R10 (CC D 等の損像媒体の撮像面)上に最終的に結像する。

*基準軸の方向と射出する基準軸の方向とが平行でかつ逆 方向になっている。又、第2光学素子B2は、入射する基 準軸の方向と射出する基準軸の方向とが平行でかつ同一 方向になっている。

【0200】次に、各光学素子の移動による変倍作用に ついて説明する。変倍に際して第1光学素子B1は広角端 から望遠端に向って2マイナス方向に移動する。第2光 学素子B2は広角端から望遠端に向ってZプラス方向に移 動する。像面である第10面R10 は変倍に際して移動し ない。そして、広角端から望遠端に向っての変倍によっ て第1光学素子B1と第2光学素子B2との間隔は狭まり、 第2光学素子的と像面R10 との間は広がる。

【0201】図18、19、20は本実施例の横収差図 である。

【0202】[実施例8] 図21は本発明の実施例8の YZ面内での光学断面図である。本実施例は変倍比約2倍 【0199】本実施例では第1光学素子B1は、入射する*50 のズームレンズの撮像光学系である。以下にその構成デ

ータを記す。 【0203】 *【外7】

 広角第
 中間
 望遠路

 水平半画角
 19.1
 13.0
 9.8

 垂直半画角
 14.5
 9.8
 7.4

 校り径
 2.0
 3.0
 4.0

像サイズ 水平4mm ×垂直3mm

光学系のサイズ (I × Y × Z) = 広角端において 6.5x 25.4x 38.3

i Yi Zi(V) θi Di Ndi νdi 1 0.00 0.00 0.00 2.74 1 絞り

第1光学索子

 2
 0.00
 2.74
 0.00
 6.00
 1.51633
 64.15
 屈折面

 3
 0.00
 8.74
 45.00
 10.00
 1.51633
 64.15
 反射面

 4
 -10.00
 8.74
 45.00
 8.00
 1.51633
 64.15
 反射面

 5
 -10.00
 0.74
 0.00
 変数
 1
 屈折面

第2光学素子

 6
 -10.00
 -15.27
 0.00
 8.50
 1.51633
 64.15
 屈折面

 7
 -10.00
 -23.77
 45.00
 10.00
 1.51633
 64.15
 反射面

 8
 -20.00
 -23.77
 45.00
 8.00
 1.51633
 64.15
 反射面

 9
 -20.00
 -15.77
 0.00
 変数
 1
 屈折面

10 -20.00 -8.87 0.00 0.00 1 像面 ※ ※ [外8]

[0204]

37 - 広角端 D 5 16.01 9.40 6.10 6.90 10.49 14.10 D 1 ~ 5面 Zi OO =Zi (V) -10.20 Zi (T) =Zi (V) -17.11 D 6 ~ 9面 ZiOO=Zi(T)-3.59 Zi(T)=Zi(T)-7.20Zi (W) =Zi (W) Zi (T) - Zi (W)

球面形状

D10 耐

R1面 R1= ∞ R 2 面 R2- 13.302 R 5 简 R5= -20,000 R 5 面 R6= 20.000 R 9 面 R9- -18.886 R10 面 R10=∞

非球面形状

R 3 面 a =-1.38265e+01 b = 2.99760e+01 t = 3.24111e+01 C₀₂= 0. °C₂₀= 0. C₀₃= 5.24667e-05 C₂₁= 6.24839e-04 C_{0.4}= 3.94622e-08 C_{2.2}= 3.14394e-05 C_{4.0}= 3.57024e-05 R 4 面 a --1.02695e+01 b - 6.35702e+00 t - 4.101336e+01 C₀₂= 0. C₂₀= 0. C₀₃=-8.68140e-04 C₂₁=-9.61122e-05 C₀₄-1.54916e-04 C₂₂-1.53251e-04 C₄₀-7.70985e-05 R 7 面 a = 9.91952e+00 b =-7.60901e+00 t = 4.08306e+01 C₀₂= 0. C₂₀= 0. C₀₃=-4.25157e-04 C₂₁=-5.94574e-04 C_{04} = 2.16100e-05 C_{22} = 3.66328e-05 C_{40} = 8.09379e-07 R B 面 a = 2.71963e+01 b =-1.17872e+02 t =-3.07157e+02 C₂₀- 0. C₀₂= 0. C₀₃- 7.31990e-05 C₂₁- 1.14069e-04 C₀₄=-1.11862e-05 C₂₂=-1.95630e-05 C₄₀=-1.35460e-05

本実施例において、第1面R1は入射瞳である絞り面、第 2面R2から第5面R5、第6面R6から第9面R9は各々一体 となった第1、第2の光学素子B1,82、第10面R10は 像面である。

【0205】以下、物体位置を無限遠としたときの結像 作用について述べる。まず、第1面81を通過した光束は 第1光学素子B1に入射する。第1光学素子B1では第2面 40 R2で屈折、第3面R3、第4面R4で反射、第5面R5で屈折 し、第1光学素子B1を射出する。このとき、第4面近傍 の中間結像面に1次結像する。

【0206】次に光束は第2光学素子昭に入射する。第 2光学素子B2では第6面R6で屈折、第7面R7、第8面R8 で反射、第9面R9で屈折し、第2光学素子B2を射出す る。このとき、第7面近傍に瞳を形成している。そし て、第2光学素子B2を射出した光束は第10面R10 (CC D 等の摄像媒体の摄像面)上に最終的に結像する。

【0207】本実施例では第1光学素子B1は、入射する*50 学素子を透明プラスチックス,ガラス等のブロックの表

*基準軸の方向と射出する基準軸の方向とが平行でかつ逆 方向になっている。又、第2光学素子B2は、入射する基 準軸の方向と射出する基準軸の方向とが平行でかつ逆方 向になっている。

【0208】次に、各光学素子の移動による変倍作用に ついて説明する.変倍に際して第1光学素子B1は広角端 から望遠端に向ってZマイナス方向に移動する。第2光 学素子B2は広角端から望遠端に向ってZマイナス方向に 移動する。像面である第10面R10 は変倍に際して移動 しない。そして、広角端から望遠端に向っての変倍によ って第1光学素子B1と第2光学素子D2との間隔は狭ま り、第2光学素子B2と像面R10 との間は広がる。

【0209】図22、23、24は本実施例の横収差図 である.

【0210】実施例9~12は実施例5~8と同様に二 群型のズームレンズであるが、これまでのものでは各光 ---

面に曲面反射面等を形成し、物体からの光線がこのプロックの中を反射を繰り返して透過していた。しかし以下の実施例9~12では各群を構成する偏心反射面はいずれもプラスチックス、ガラス、金属等の表面鏡であり、各群を構成する夫々2つの表面鏡を光路外で繋いで一体化している。

*【0211】 [実施例9] 図25は本発明の実施例9の YZ内での光学断面図である。本実施例は変倍比約1.5倍 の二群ズームレンズの撮像光学系である。以下にその構成データを記す。

[0212]

本 [外9] 広角端 中間 望遠端 水平半面角 19.1 15.5 13.0 垂直半函角 14.5 11.7 9.8 絞り径 1.5 1.8 2.2

像サイズ 水平4mm ×垂直3mm

光学系のサイズ(X×Y ×Z)=広角端において 13.2x 21.5x 32.1

i	Yi	· zi (11)	θi	Di	Ndi	νdi	
1	0.00	0. 00	0.00	2, 74	1		絞り
					•	•	
算	11光学案	子		•			
2	0.00	8.74	25. 00	10.00	1	· •	反射面
3	-7.68	2, 31	25.00	変数	1		反射面
第	2光学素	子					
4	-7.68	25. 50	25.00	10,00	1		反射面
5	-15.32	19. 07	25.00	変数	1	•	反射面
			•				
6	-15.32	32, 07	0.00	0.00	1		像面
			•				

[0213]

※ ※ 【外10】

4 1 広角路 中間 望遠端 D 3 23.19 19.63 17.15 D 5 13.00 14.74 16.59

D 1 ~ 3面 ZiQf)-Zi(T)+1.81 Zi(T)=Zi(T)+2.44 D 4 ~ 5面 ZiQf)-Zi(T)-1.74 Zi(T)=Zi(T)-3.59 D 6 面 ZiQf)=Zi(T) Zi(T)=Zi(T)

球面形状

R 1 面 R 1=∞ R 6 面 R 6=∞

非球面形状

R 2 面 a -2.59884e+02 b =-7.87075e+00 t =-3.10132e+01 C₀₂= 0. $c_{20} = 0.$ C₀₃= 5.91346e-04 C₂₁=-2.93517e-03 C₀₄= 6.17346e-05 C₂₂=-2.82803e-04 C₄₀=-1.43423e-04 R 3 面 a = 1.60603e+01 b = 1.41145e+02 t = 4.51434e+01 C₀₂= 0. $c_{20} = 0.$ C₀₃= 8.20375e-05 C₂₁= 2.14115e-03 C_{04} =-3.00603e-05 C_{22} = 8.38013e-04 C_{40} =-3.06131e-04 R4面 a =-1.86291e+02 b =-1.76943e+01 t = 2.42099e+01 C₂₀= 0. C₀₂= 0. C₀₃= 1.17485e-04 C₂₁= 3.75999e-04 C₀₄= 2.20557e-05 C₂₂= 3.87815e-06 C₄₀= 4.07058e-08 R5面a --2.08325e+01 b - 1.04872e+01 t - 2.05417e+01 C20= 0. C₀₂= 0. C₀₃= 2.49839e-04 C₂₁= 1.43001e-03 C₀₄= 1.12443e-05 .C₂₂=-1.02575e-04 C₄₀=-1.99974e-05

本実施例において、第1面R1は入射瞳である絞り面である。反射面である第2面R2と第3面R3、第4面R4と第5面R5は各々その表面鏡の側面を連結して一体となり、第1、第2の光学素子B1,B2を形成している。第6面R6は像面である。

【0214】以下、物体位置を無限速としたときの結像作用について述べる。まず、第1面R1を通過した光東は第1光学素子B1の部分に入る。ここでは第2面R2、第3面R3で反射し、第1光学素子B1の部分を出る。このとき、第3面近傍の中間結像面に1次結像する。

【0215】次に光東は第2光学素子B2の部分に入る。 ここでは第4面R4、第5面R5で反射し、第2光学素子B2 の部分を出る。このとき、第4面近傍に瞳を形成してい る。そして、第2光学素子B2の部分を出た光東は第6面 R6 (CCD 等の損像媒体の損像面)上に最終的に結像す

【0216】本実施例では第1光学素子B1は、入射する 基準軸の方向と射出する基準軸の方向とが平行でかつ同*50

*一方向になっている。又、第2光学素子B2は、入射する 基準軸の方向と射出する基準軸の方向とが平行でかつ同 一方向になっている。

【0217】次に、各光学素子の移動による変倍作用について説明する。変倍に際して第1光学素子的は広角端から望遠端に向ってZマラス方向に移動する。第2光学素子B2は広角端から望遠端に向ってZマイナス方向に移動する。像面である第10面附10は変倍に際して移動しない。そして、広角端から望遠端に向っての変倍によって第1光学素子B1と第2光学素子B2との間隔は狭まり、第2光学素子B2と像面R10との間は広がる。

【0218】図26、27、28は本実施例の横収差図である。

【0219】[実施例10] 図29は本発明の実施例10のYZ面内での光学断面図である。本実施例は変倍比約1.5倍の二群ズームレンズの最像光学系)である。以下にその構成データを記す。

[0220]

[外11]

•	広角端·	中間	望遠端
水平半面角	19.1	15.5	13.0
垂直半面角	14.5	. 11.7	9.8
絞り径	. 1.5	1.8	2. 2

像サイズ 水平4m ×垂直3m ·

光学系のサイズ(I×Y ×Z)=広角端において 13.6x 27.0x 30.4

1	. Y1	Zī (¥)	θi	Di	'Ndi	νdi	
1	0.00	0.00	0.00	2.74	1		絞り
						`	
第	1光学素	子				•	
2	0.00	8.74	25.00	10, 00	1	•	反射面
3	-7.66	2. 31	25.00	変数	1 ·		反射面
绑	2 光学素	子					
4	-7.68	26. 21	45.00	12.00	1	•	反射面
5	-19.66	26. 21	45.00	変数	1		反射面
						-	
6	-19.65	13. 21	0.00	0.00	1 .		傻耐

[0221]

* * [41.12]

4 5 広角鏡 中間 望遠端 D 3 23.89 20.30 17.62 D 5 13.00 14.61 18.44

D 1 ~ 3面 Zi(M)-Zi(M)+5.20 Zi(T)-Zi(M)+9.71 D 4 ~ 5面 Zi(M)-Zi(M)+1.61 Zi(T)-Zi(M)+3.44 D 6 面 Zi(M)-Zi(M) Zi(T)-Zi(M)

球面形状

R1面 R1=∞ R6面 R6=∞

非球面形状

R 2 面 a =-7.32986e+01 b =-9.51142e+00 t =-3.70087e+01 C₀₂= 0. C₂₀= · 0. C₀₃=-3.98870e-04 C₂₁= 8.34713e-04 C₀₄= 1.15028e-04 C₂₂=-1.65925e-05 C₄₀= 1.17016e-05 R 3 面 a = 5.69699e+01 b = 2.41277e+01 t =-4.35565e+01 C₂₀= 0. C_{03} = 1.29196e-04 C_{21} = 3.82727e-03 ${
m C_{04}}$ = 1.39986e-04 ${
m C_{22}}$ = 1.58164e-04 ${
m C_{40}}$ = 7.40783e-05 R4面a =-4.79501e+02 b =-1.86763e+01 t = 4.98014e+01 C₀₂= 0. C₂₀= 0. C₀₃=-1. 99399e-04 C₂₁=-4. 93360e-04 . C_{04} = 2.88484e-06 C_{22} =-4.10330e-06 C_{40} = 8.35173e-06 R5面a =-2.75382e+03 b = 1.79816e+01 t = 3.20821e+01 C₀₂= 0. c_{20°} a. C₀₃= 3.86551e-04 C₂₁= 5.20330e-04 C₀₄= 1.12591e-05 C₂₂=-1.72743e-05 C₄₀= 7.83047e-06

本実施例において、第1面R1は入射瞳である絞り面である。反射面である第2面R2と第3面R3は各々その表面鏡の側面を連結して一体となり、第1の光学素子B1を形成している。又反射面である第4面R4と第5面R5は一体の第2の光学素子B2の上に形成している。第6面R6は像面である。

【0222】以下、物体位置を無限遠としたときの結像作用について述べる。まず、第1面R1を通過した光束は40第1光字素子B1の部分に入る。第1光字素子B1では第2面R2、第3面R3で反射し、第1光字素子B1の部分を出る。このとき、第3面近傍の中間結像面に1次結像する。

【0223】次に光東は第2光学案子B2の部分に入る。 第2光学案子B2では第4面P4、第5面P5で反射し、第2 光学素子B2の部分を出る。このとき、第4面近傍に瞳を 形成している。そして、第2光学素子B2の部分を出た光 束は第6面P6(CCD等の損像媒体の損像面)上に最終的に 結像する。 *【0224】本実施例では第1光学素子B1は、入射する 基準軸の方向と射出する基準軸の方向とが平行でかつ同 一方向になっている。又、第2光学素子B2は、入射する 基準軸の方向と射出する基準軸の方向とが平行でかつ逆 方向になっている。

【0225】次に、各光学素子の移動による変倍作用について説明する。変倍に際して第1光学素子B1は広角端)から望遠端に向ってZプラス方向に移動する。第2光学素子B2は広角端から望遠端に向ってZプラス方向に移動する。像面である第10面R10は変倍に際して移動しない。そして、広角端から望遠端に向っての変倍によって第1光学素子B1と第2光学素子B2との間隔は挟まり、第2光学素子B2と像面R10との間は広がる。

【0226】図30、31、32は本実施例の横収差図である。

【0227】 [実施例11] 図33は本発明の実施例1 1のYZ面内での光学断面図である。本実施例は変倍比約 *50 1.5 倍の二群ズームレンズの撮像光学系である。以下に

47

*【外13】

その構成データを記す。 [0228]

広角環 ·中間 · 望遠端 水平半画角 19. 1 15.5 13.0 垂直半面角 14.5 11.7 9.8 校り径 1.9 2. 2

像サイズ 水平4mm ×垂直3mm 光学系のサイズ(X×Y ×Z)=広角端において 11.6x 24.6x 46.0

Zí (V) θ i Di Ndi 0.00 0.00 0.00 2.74 校り 第1光学案子 2 0.00 8.74 45.00 12.00 1 反射面 3 -12.00 8.74 45.00 変数 1 反射面 第2光学素子

4 -12.00 -26.43 25.00 反射面 10.00 1 5 -19.66 -20.00 25.00 . 反射面

6 -19.66 -33.00 0.00 0.00

広角端 中間 望遠端 D 3 35.17 30. 33 27.18 13.00 14.69 16.39

D 1 ~ 3面 ZiQO=Zi(V)-3.14 Zi(T)=Zi(V)-4.60 D 4 ~ 5面 Zi (N) =Zi (N) +1. 69 Zi (T) =Zi (N) +3. 39 D 6 面 Zi (V) = Zi (V) Zi (T) = Zi (V)

球面形状

R1面 R1-00 R6面 R6=∞ .

[0229]

※ ※【外14】

49 非球面形状 50.

R 2 面 a = 2,47149e+01 b =-9,14502e+00 t = 8,21754e-01

Cn2= 0. C20= 0.

C₀₃=-5.13200e-04 C₂₁= 1.92298e-03

C₀₄-4.03089e-05 C₂₂= 1.76049e-04 C₄₀= 3.06636e-04

R 3 $\stackrel{\cdot}{\text{iff}}$ a = 5.87463e+01 b = 1.86088e+01 t = 6.15169e+01

C₀₂= 0. C₂₀= 0.

C_{n3}=-2.89808e-05 C₂₁=-2.02543e-04

C₀₄=-4.32883e-05 C₂₂= 6.17232e-05 C₄₀=-1.85875e-04

R 4 面 a -- 3.97374e+01 b -- 2.86784e+01 t - 2.13848e+01

C₀₂= 0.

C₂₀= 0.

C₀₃=-1. 27524e-05 C₂₁=-3. 53558e-05

C₀₄=-1.29314e-08 C₂₂=-3.56795e-05 C₄₀= 3.20379e-08

R5面a = 2.42672e+01 b =-1.08103e+02 t = 5.08828e+01

Cn2= 0.

C₂₀= 0.

C₀₃= 4.41590e-04 C₂₁=-2.61556e-04

C₀₄= 2.97724e-06 C₂₂=-3.79471e-05 C₄₀= 5.76230e-05

本実施例において、第1面R1は入射瞳である絞り面であ る。反射面である第2面R2と第3面R3は第1の光学素子 B1の上に形成している。反射面である第4面R4と第5面 の光学素子B2を形成している。又第6面R6は像面であ

【0230】以下、物体位置を無限遠としたときの結像 作用について述べる。まず、第1面81を通過した光束は 第1光学素子B1の部分に入る。ここでは第2面R2、第3・ 面R3で反射し、第1光学素子B1の部分を出る。このと: き、第3面近傍の中間結像面に1次結像する。

【0231】次に光束は第2光学素子B2の部分に入る。 ここでは第4面R4、第5面R5で反射し、第2光学素子R2 の部分を出る。このとき、第4面近傍に瞳を形成してい 40 る。そして、第2光学素子B2の部分を出た光束は第6面 R6(CCD等の撮像媒体の撮像面)上に最終的に結像する。 【0232】本実施例では第1光学素子B1は、入射する 基準軸の方向と射出する基準軸の方向とが平行でかつ逆 方向になっている。又、第2光学素子B2は、入射する基*

* 準軸の方向と射出する基準軸の方向とが平行でかつ同一 方向になっている。

【0233】次に、各光学素子の移動による変倍作用に R5は各々その表面鏡の側面を連結して一体となり、第2 30 ついて説明する。変倍に際して第1光学素子B1は広角端 から望遠端に向ってスマイナス方向に移動する。第2光 学素子B2は広角端から望遠端に向ってZプラス方向に移 動する。像面である第10面R10 は変倍に際して移動し ない。そして、広角端から望遠端に向っての変倍によっ て第1光学素子B1と第2光学素子B2との間隔は狭まり、 第2光学素子E2と像面R10 との間は広がる。

【0234】図34、35、36は本実施例の機収差図

【0235】 [実施例12] 図37は本発明の実施例1 2のYZ面内での光学断面図である。本実施例は変倍比約 1.5 倍の二群ズームレンズの最像光学系である。以下に その構成データを記す。

[0236]

【外15】

_	-
	1
	1

広角盤 中間 望遠路 水平半両角 19.1 15.5 13.0 垂直半画角 14.5 11.7 9.8 校り径 1.5 1.9 2.2

像サイズ 水平4cm ×垂直3cm 光学系のサイズ(X×Y ×Z)=広角端において 8.2x 28.1x 42.0

i	Yi	Zi (T)	θi	Di	Ndi	νdi	
1	0.00	0. 00	0.00	2.74	1		校り
第	1光学菜	子			•		
2	0.00	8.74	45.00	12,00	1 .	•	反射面
3	-12.00	8.74	45.00	変数	1		反射面
第	2光学素	· 子	•			·	
4	-12.00	-25. 97	45.00	10.00	1		反射面
5	-22, 00	-25. 97	45. 00	変数	1		反射面
6	-22.00	-12, 97	0.00	0.00	1	•	像面

 広角端
 中間
 望遠端

 D 3
 34.71
 29.12
 25.68

 D 5
 13.00
 14.42
 15.83

D 1 ~ 3面 Zi(W)=Zi(W)-7.01 Zi(T)=Zi(W)-11.86 D 4 ~ 5面 Zi(W)=Zi(W)-1.42 Zi(T)=Zi(W)-2.83 D 6 面 Zi(W)=Zi(W) Zi(T)=Zi(W)

球面形状

R1面 R1=∞ · R6面 R6=∞

[0237]

* *【外16】

53 非球面形状

R 2 面 a =-2.98091e+02 b =-1.25116e+01 t =-3.22288e+01

C₀₃=-6.41930e-04 C₂₁= 1.35323e-05

C₀₄=-1.62835e-05 C₂₂= 6.79248e-05 C₄₀= 3.50376e-06

R 3 面 a = 4.88259e+02 b = 1.73371e+01 t. = 3.87170e+01

c₀₂- a c₂₀- a

Cn3-2.42094e-04 C21- 7.00094e-05

 c_{04} =-3.43767e-05 c_{22} = 4.19720e-05 c_{40} =-6.81038e-05

R4面 a -5.16839e+01 b -3.34488e+01 t = 3.15288e+01

 $c_{02} = 0.$ $c_{20} = 0.$

C₀₃= 4.95963e-05 C₂₁= 3.61954e-04

C₀₄= 9.13275e-06 C₂₂= 5.58245e-05 C₄₀= 2.28780e-05

R5面a = 2.06473e+01 b =-2.56460e+02 t = 6.09634e+01

Co2= 0.

C20= 0.

C₀₃= 2.56862e-04 C₂₁= 4.12449e-04

 c_{04} =-1.87665e-08 c_{22} = 2.35916e-05 c_{40} = 2.75677e-08

本実施例において、第1面R1は入射瞳である絞り面である。第2面R2と第3面R3及び第4面R4と第5面R5は夫々第1、第2の光学素子B1,B2の上に形成した表面鏡である。又第6面R6は像面である。

【0238】以下、物体位置を無限選としたときの結像作用について述べる。まず、第1面R1を通過した光東は第1光学素子B1の部分に入る。ここでは第2面R2、第3面R3で反射し、第1光学素子B1の部分を出る。このとき、第3面近傍の中間結像面に1次結像する。

【0239】次に光束は第2光学素子B2の部分に入る。ここでは第4面R4、第5面R5で反射し、第2光学素子B2の部分を出る。このとき、第4面近傍に瞳を形成している。そして、第2光学素子B2を射出した光束は第6面B6(CCD等の撮像媒体の撮像面)上に最終的に結像する。【0240】本実施例では第1光学素子B1は、入射する基準軸の方向と射出する基準軸の方向とが平行でかつ逆方向になっている。又、第2光学素子B2は、入射する基準軸の方向と射出する基準軸の方向とが平行でかつ逆方向になっている。

- *【0241】次に、各光学素子の移動による変倍作用について説明する。変倍に際して第1光学素子B1は広角端から望遠端に向ってZマイナス方向に移動する。第2光
- 30 学素子B2は広角端から望遠端に向ってZマイナス方向に 移動する。像面である第10面B10は変倍に際して移動 しない。そして、広角端から望遠端に向っての変倍によ って第1光学素子B1と第2光学素子B2との間隔は狭ま り、第2光学素子B2と像面B10との間は広がる。

【0242】図38、39、40は本実施例の横収差図である。

【0243】実施例13~16は所謂三群ズームレンズの実施例である。

【0244】[実施例13]図41は本発明の実施例1 3のYZ面内での光学断面図である。本実施例は変倍比約 2倍の三群ズームレンズの損像光学系である。又、図4 2は本実施例の斜視図である。以下にその構成データを 記す。

[0245]

【外17】.

ララ							
		広角端		望遠			
水	半面角	26. 0	20. 1	13. 7		•	
1年	【半画角	20.0	15.3	10.3			
校	(任	2:0	2.5	3.0		•	•
			-		•		
	ナイズ		m ×垂直				
光学系	5のサイズ	X YXD	2) = 広角	熔におい	T 11.4x	37.0x (3 5. 8
				•			
i	Yi	Zi(V)	θi	Di	Ndi	νdi	
1	0.00	0.00	0.00	. 5. 0 0	1 .		紋り
							٠
第1	北学案子						
2		5.00	0.00	5.00	1. 51633		屈折面
3	0.00	10.00	28, 00	8.94	1.51633		反射面
4	-7.41	5.00	0. 00	14.00	1. 51633		全反射面
5	-19.02	12.8 3	0.00	8.94	1. 51633		全反射面
8	-26, 43	7.83	28,00	5.00	1.51633	84. 15	反射面
.7	-26. 43	12.83	0, 00	変数	1 .		屈折面
				•			
	2 光学案子	_					
8	-26, 43	22.23	0.00	5.00	1. 51633		屈折面
9	-28. 43 ·		-28, 00	8. 94	1.51633		反射面
10	-19, 02	22, 23	0,00	14,00	1. 51633		
11	-7. 41		0.00	8. 94	1. 51633		全反射面
12	0.00	25.06	-28.00	5.00	1. 51633	64. 15	反射面
13	0.00	30.08	. 0.00	变数	1		屈折面
		•					
-,-	3 光学素子						
14	-0.00	45.61	0.00	5.00	1.51633	-	
15	-0.00	50.61	28.00	8.94			
18	-7.41	45.61	0.00	14,00			
17	-19.02	53.44	0.00	8.94			
18	-26. 43	48. 44	28.00	5.00		64. 15	反射面
19	-26. 43	53.44	0.00	変数	1	٠.	屈折面
							No. Tri
20	-26. 43	65. 84	0.00 •	0.00	1		像面
							•

【0246】 【外18】

.

特開平8-292372

58

•		•	(30)	
٠.	57	#74 <u>-14</u>	•	
u.	角蟾 中間 望	遠端	[0247]	
D 7	9. 40 11. 15 8.	.46	【外19】	
D13	15. 55 8. 58 2.	.43		
D19	12, 40 17, 63 26,	.47	:	
				•
D 1 ~ 7面	zi (0) = Zi (0)	Zi (T) = Zi (V)	•	
D 8 ~13面	Zi (N) =Zi (N) +1.75	Z1(T)=Z1(E)- 0.94	•	
D14 ~27面	Zi (11) = Zi (17) - 5, 22	Zi(T)=Zi(W)- 14.08		
D20 面	Zi (0) =Zi (7)	Zi(T)=Zi(W)	10	
球面形状		•		
RI面	Ri= ∞		•	
R2面	R2- ∞			,
R 4 面	R4= ∞			
R 5 面	R5= ∞			
R 7 面	R7= ∞	•	•	
R 8 面	Ř8= ∞		20 .	
R10 面	R10=∞	•		
RII 面	R11=cc			
R13 🗃	R13=∞			
R14 面	R14=∞			
•				

30

R16 面

R17 面

R19 面

R20 面

R16=00

R17=∞

R19=∞

R20=∞

59 非球面形状

60

R 3 面 a = ∞ b = ∞ t = 0. $C_{02}=1.71821e-02$ $C_{20}=-2.64465e-02$ $C_{03}=-1.10859e-04$ $C_{21}=-3.08647e-08$

C₀₄=-7.44756e-06 C₂₂=-8.73792e-05 C₄₀=-7.07245e-06

R6面a=∞ b=∞ t=0

C₀₂ 9. 25173e-03 C₂₀ L 06374e-02

 c_{04} = 1.00577e-07 c_{22} =-7.09789e-08 c_{40} =-1.11339e-05

R9面 a = ∞ b = ∞ t = 0.

C₀₂=-9, 25352e-03 C₂₀=-7, 71705e-03

C₀₃=-1. 27415e-04 C₂₁= 2. 24577e-04

C₀₄-2.04074e-06 C₂₂- 9.85041e-06 C₄₀-4.54405e-06

R12 面 a = ∞ b = ∞ t = 0

C₀₂= 1.07705e-02 C₂₀= 2.85032e-03

C₀₃= 6.49026e-06 C₂₁=-4.04876e-04

C₀₄= 1.78001e-05 C₂₂=-3.44175e-06 C₄₀= 2.28114e-06

R15面 a = ∞ b = ∞ t = 0

C₀₂=-6.89123e-03 C₂₀=-8.83606e-03

C₀₃= 2.19277e-05 C₂₁= 9.35962e-05

C₀₄=-4.51558e-07 C₂₂=-3.39863e-06 C₄₀= 5.46067e-06

R18面 a = ∞ b = ∞ t = 0

C₀₂= 8.38005e-03 C₂₀= 1.59192e-02

C₀₃=-2. 38916e-06 C₂₁=-7. 12086e-04.

C₀₄=-2.19374e-06 C₂₂= 1.69386e-05 C₄₀= 5.50667e-08

図41において、第1面は入射瞳である絞り面B1であり、第2面B2~第7面B7、第8面B8~第13面B13、第14面B14~第19面B19は各々一体となった第1、第2、第3の光学素子であり、第20面B20は像面である。

【0248】以下、物体位置を無限遠としたときの結像作用について述べる。まず、校りR1を通過した光東は第1の光学素子B1に入射する。第1の光学素子B1内では第402面R2で屈折、第3面R3で反射、第4面R4、第5面R5で全反射、第6面R6で反射、第7面R7で屈折し、第1の光学素子B1を射出する。ここで第2面R2と第4面R4は同一面であり屈折面と全反射面を兼ねている。第5面R5と第7面R7も同様である。また、光東は第4面R4と第5面R5の間で中間結像する。

【0249】次に光東は第2の光学案子B2に入射する。 第2の光学案子B2内では第8面R8で屈折、第9面R9で反射、第10面R10、第11面R11で全反射、第12面R1 2で反射、第13面R13で屈折し、第2の光学案子B2を*50

*射出する。ここで第8面18と第10面110は同一面であり屈折面と全反射面を兼ねている。第11面111と第13面113も同様である。また、光束は第12面近傍で中間結像する。

【0250】次に光束は第3の光学素子B3に入射する。 第3の光学素子B3内では第14面R14で屈折、第15面 R15で反射、第16面R16、第17面R17で全反射、第 18面R18で反射、第19面R19で屈折し、第3の光学 素子B3を射出する。ここで第14面R14と第16面R16 は同一面であり屈折面と全反射面を兼ねている。第17 面R17と第19面R19も同様である。また、光束は第1 6面R16と第17面R17の間で中間結像する。

【0251】最後に第3の光学素子B3を射出した光東は 最終結像面第20面B20 (CCD等の撮像媒体の撮像面)上 に結像する。

【0252】次に、変倍動作に伴なう各光学素子の移動 について説明する。変倍に際して第1の光学素子B1は固一 定であり動かない。第2の光学素子B2は広角端から望遠

端に向って2 プラス方向に凸の軌跡で前後移動する。第 3の光学素子B3は広角端から望遠端に向ってZマイナス 方向に移動する。像面である第20面R20 は変倍に際し て移動しない。

【0253】なお、広角端から望遠端に向っての変倍に 際して第1面R1から像面R20までの全系の光路長は一定

【0254】本実施例においては3つの光学素子の入射 ・射出基準軸が夫々平行でしかも同方向である。

【0255】図43、44、45は本実施例の横収差図 10 である。 本実施例では図からわかるように各焦点距離に おいてバランスのとれた収差補正が得られている。

【0256】又、本実施例は像サイズ8x6mmを前提とし て、光学系の長さ、幅、厚さの寸法が約65.8x37x11.4m* *程度となっている。これまでの実施例と同じく、光学系 の厚さが小さいこと、及び図42に示すように各反射面 を板状のブロックの側面に形成した光学素子として構成 できるので、1つの基板上に3つの光学素子をマウント し、そのうちの2つの光学素子を基板面に沿って移動す る構成をとれば、全体として薄型のズームレンズを容易 に構成することができる。

【0257】 [実施例14] 図46は本発明の実施例1 4のYZ面内での光学断面図である。本実施例は変倍比約 2倍の三群ズームレンズの撮像光学系である。以下にそ の構成データを記す。

[0258] 【外20】

広 用	中街	到速率
28. 0	20.1	13.7
· 20.0	15.3	10.3
2.0	2.5	3. 0
	20. 0	28. 0 20. 1 20. 0 15. 3

水平8mm×垂直6mm 光学系のサイズ(X×Y ×Z)=広角端において 11.8x 57.7x 53.1

1	Yi	Zi(T)	θi	Di	Ndi	νdi	
. 1	0.00	0.00	0. 00	5.00			紋り
第	1光学案	ř.			٠٠.	٠.	
2	0.00	5.00	0.00	5.00	1.51633	64. 15	屈折面
3		10.00	28.00	8.94	1.51633	64. 15	反射面
4	-7. 41	5.00	0.00	14,00	1.51633	64, 15	
5	-19, 02	12.83	0.00	8, 94	1.51633	64, 15	
6	-26. 43	7.83	28.00	.5.00	1.51633		
7	-26, 43	12, 83	0.00	変数	1		屈折面
第	2 光学素子	EB2					
. 8	-26, 43	18.39	0.00	5.00	1.51633	B4. 15	屈折面
9	-26. 43		-28.00				
10	-19.02	18.39	0.00	14.00	1.51633		
11	-7. 41	26, 22	0, 00	8.94	1.51633		全反射面
12	0.00	21.22	-28. 00	5.00	1.51633		反射面
13	8. 00	26. 22	0. 00	変数			屈折面
第3	光学索子	B 3					
14	-0.00	42. 19	0.00	7. 00	1.51633	64. 15	屈折面
15	-0.00	49.19	-28, 00				反射面
16 '	10.38	42, 19	0.00		1.51633		全反射面
17	20.76	49.19	28.00		1.51633		反射面
18	20, 76	42. 19	0.00	变数	1		屈折面
19	20. 78	30. 28	0. 00	0.08	1		屈折面

特開平8-292372

64

						(33)		
	広角	鳞	· 63 中間	22		•	[0260]	
D 7	5.	58	14.78	30. 4	3		【外22】	
D13	15.	98	10.88	5. 3	1	•	•	
D18	11.	91 ·	16.01	26. 1	2	•		
		•						
D 1	~陌	Zi (M) =	=Zi (V)		Zi (T) = Zi (T)			
D 8	~13面	Zi (H).	=Zi (V) +9.	20	Zi (T)=Zi (T)+24. 87		•	
D14	~18面	Zi (11)	=Zi (V)+4.	10 -	Zi(T)=Zi(T)+14.21	40		
D19	面	Zi (4)	=Zi (¥)		Zi (T)=Zi (T)	10		
球面形	狱			٠.				
R 1	面	R1= 0	0					
R 2	面	R2= a	0				:	
R 4	ð	R4= 0	0			•		
R 5	面	R5= ~	0					
R 7	面	R7= ∝	0					
R 8	面	R8= •	•	٠		20		
R10	面	R10=0	· .					
R11	面	R11=0	٥					
R13	面	R13=0	0		•			

R14 面

R16 面

R18 面

R19 面

R14=∞

R16=00

R18=00

R19=∞

65 非球面形状

66

R3面a C₀₂=-1.87643e-02 C₂₀=-3.34111e-02 C₀₃= 1.42969e-05 C₂₁=-3.38035e-04 C₀₄=-1.49633e-05 C₂₂=-1.70482e-05 C₄₀=-2.85715e-05 R6面 a = co C₀₂= 1. 03027e-02 C₂₀= 1. 02387e-02 C₀₃= 1.15021e-04 C₂₁= 1.51064e-04 C₀₄= 8.03984e-07 C₂₂= 1.48807e-05 C₄₀= 1.18655e-06 R9面 a = ∞ C₀₂=-7.36823e-03 C₂₀=-6.07848e-03 C₀₃=-9.76247e-05 C₂₁=-6.77552e-05 C₀₄-1. 94029e-07 C₂₂-1. 34043e-07 C₄₀-1. 60895e-07 R12 面 a = ∞ h = 00 C₀₂= 1.57404e-02 C₂₀= 2.44694e-03 C₀₃=-7.68458e-08 C₂₁= 5.12655e-04 C_{04} = 4.46711e-06 C_{22} = 2.53773e-08 C_{40} = 1.17538e-06 M5面 a = C_{0Z}=-7. 52914e-03 C₂₀=-6. 13092e-03 C₀₃= 2.44469e-05 C₂₁=-7.04107e-04 C₀₄= 4. 29594e-06 C₂₂= 4. 27184e-05 C₄₀= 9. 99898e-05 R17亩 a = C₀₂=-7. 43703e-03 C₂₀=-1. 85311e-02 C₀₃= 1. 19422e-05 C₂₁= 3. 37547e-05 C₀₄= 1.54082e-06 C₂₂=-7.40920e-06 C₄₀= 1.38401e-06

図46において、第1面は入射瞳である絞り面R1であり、第2面R2〜第7面R7、第8面R8〜第13面R13、第14面R14〜第18面R18 は各々一体となった第1、第2、第3の光学素子であり、第19面R19 は像面である。

【0261】以下、物体位置を無限遠としたときの結像作用について述べる。まず、絞りR1を通過した光束は第1の光学素子B1に入射する。第1の光学素子B1内では第2面R2で屈折、第3面R3で反射、第4面R4、第5面P5で全反射、第6面R6で反射、第7面R7で屈折し、第1の光学素子B1を射出する。ここで第2面R2と第4面R4は同一面であり屈折面と全反射面を兼ねている。第5面R5と第7面R7も同様である。また、光束は第4面R4と第5面P5の間で中間結像する。

【0262】次に光束は第2の光学素子B2に入射する。 第2の光学素子B2内では第8面R8で屈折、第9面R9で反射、第10面R10、第11面R11で全反射、第12面R12で反射、第13面R13で屈折し、第2の光学素子B2を*50

*射出する。ここで第8面B8と第10面R10は同一面であり屈折面と全反射面を兼ねている。第11面R11と第13面R13も同様である。また、光束は第12面近傍において中間結像する。又、光束は第2の光学素子B2と第3の光学素子B3との間で瞳を形成する。

【0263】次に光束は第3の光学素子B3に入射する。 第3の光学素子B3内では第14面R14で屈折、第15面 R15で反射、第16面R16で全反射、第17面R17で反射、第18面R18で屈折し、第3の光学素子B3を射出する。ここで第14面R14、第16面R16第18面R18は 同一面であり屈折面と全反射面を兼ねている。

【0264】最後に第3の光学素子B3を射出した光東は 最終結像面第19面R19 (CCD等の摄像媒体の撮像面)上 に結像する。

【0265】次に、変倍動作に伴なう各光学素子の移動 について説明する。変倍に際して第1の光学素子B1は固 定であり動かない。第2の光学素子B2は広角端から望遠 端に向って2 プラス方向に移動する。第3の光学素子B3

は広角端から望遠端に向ってZ アラス方向に移動する。 像面である第19面は変倍に際して移動しない。

【0266】ここで、広角端から望遠端に向っての変倍によって第1の光学素子B1と第2の光学素子B2との間隔は広がり、第2の光学素子B2と第3の光学素子B3との間隔は挟まり、第3の光学素子B3と像面R19 との間は広がる。また、広角端から望遠端に向って第1面R1から像面R19 間での全系の光路長は長くなるよう変化している。

【0267】本実施例においては第1の光学素子B1の入

*3の光学素子記,B3 の入射・射出基準軸は共に平行で同 方向である。

【0268】図47、48、49は本実施例の模収差図である。

【0269】[実施例15] 図50は本発明の実施例15のYZ面内での光学断面図である。本実施例は変倍比約2倍の三群ズームレンズの最像光学系である。以下にその構成データを記す。

[0270]

射・射出基準軸は平行で逆方向に向いており、第2、第*10 【外23】

| 広角階 中間 望極| 水平半画角 14.0 10.6 7.1 垂直半画角 10.6 8.0 5.3 絞り径 2.0 3.0 4.0

像サイズ 水平 4.8mm×垂直3.8mm 光学系のサイズ(X×Y×X)=広角端において 12.0x 58.4x 30.3

i	Yi	· Zi(W)	θi	Di	Ndi	νdi .	•	
1	0.80	0. 60	0.00	変数	1		校り	
第:	光学業	ř.				-	•	
2	0.00	3, 00	0.00	6.00	1, 51633	64. 15	屈折面	
3	0.00	9. 00	28.00	10.73	1.51633	64, 15	反射面	
4	-8. 90	3. 00	0.00	10.73	1.51633	64. 15	全反射面	
5	-17. 79 ⁻	9.00	-28.00	6.00	1. 51633	64. 15	反射面	
6	-17. 79	3.00	0.00	変数	1		屈折面	
		•				•		
第2光学桌子								
7	-17.79	-10.58	0.00	6. 00	1.51633	6 4. 15.	屈折面	
8	-17.79	-16.58	-28.00	10.73	1.51633	64. 15	反射面	
9	-26. 69	-10.58	0.00	10.73	1.51633	64. 15	全反射面	
10	-35. 58	-18.58	28.00	8.00	1.51633	64. 15	反射面	
11	-35, 58	-10, 58	0.00	変数	1		屈折面	
					•			
第	光学案	ř						
12	-35, 58	-0. 24	0.00	8.00	1.51633	64. 15	屈折面	
13	-35. 58	5.76	28.00	10.73	1.51633	84. 15	反射面	
14	-44, 48	-0. 24	0, 00	10.73	1.51633	64. 15	全反射面	
15	-53. 37	5. 76	-28.00	6.00	1.51633	64. 15	反射面	
16	-53, 37	-0, 24	0.00	变数	1 .		屈折面	
						٠		•
17	-53. 37	-5.09	0.00	0.00	1		像面	

特開平8-292372

70

広	角蝎	· . 6 9 中間	西 沒	罐		[0272]
D 1 3	. 00	3.00	3.00	0		【外25】
D 6 13	. 58	7.92	2.0	0		
D11 10	. 34	8. 22	9. 5	6		
D16 4	. 86	8.40	15. 8	5	•	
					•	•
D 2 ~ 6面	Zi (00)	=Zi (V)		Zi (T)=Zi (Y)		
D 7~11面	Zi (M)	=Zi (T) +5.	66	Zi(T)=Zi(Y)+11.58	40	
D12 ~16面	2i (N)	-Zi (V)+3.	54	Zi(T)=Zi(T)+10.79	10	•
D17 面	Zi (M)	=Zi (V)		Zi (T)=Zi (V)		
•		•	•			

球面形状

R 1 面	RI- ∞	
R 2 面	R2= ∞	
R 4 面	R4 = ∞ .	
R 6 面	R6= co	•
R 7 面	R7 = ∞	20
R 9 面	R9= ∞ .	
R11 面	R11=∞	•
R13 面	R12=∞	
R14 面	R14=∞ .	
R16 面	R16=∞	

R3面 a = ∞: C₀₂=-9. 93659e-03 C₂₀=-1. 22576e-02 C₀₃= 7.21398e-06 C₂₁=-1.44539e-04 C₀₄ 1. 48230e-05 . C₂₂ -7. 24467e-05 . C₄₀ 5. 24580e-05 R 5 面 a = 四 Cn2-1.00000e-02 C20-1.46379e-02 C₀₃" B. 61457e-05 C₂₁--3. 69104e-04 C_{04} = 9.82308e-05 C_{22} =-2.21626e-05 C_{40} = 7.11988e-06 R8面 a = ∞ C₀₂=-1_97738e-03 C₂₀=-2,14999e-03 C₀₃-5. 95281e-05 C₂₁-6. 08801e-05 C₀₄= 1.16019e-05 C₂₂-3.03704e-05 C₄₀-6.27330e-08 . R10 面 a = ∞ C₀₂= 4.80326e-03 C₂₀= 6.42478e-03 C₀₃=-2.10929e-05 C₂₁=-7.01246e-05 C₀₄=-4_89310e-06 C₂₂= 7.92301e-07 C₄₀=-1.37335e-06 M3面a = C₀₂=-6, 79537e-03 C₂₀=-8, 35258e-03 C₀₃=-1.31716e-05 C₂₁=-1.21231e-04 C_{0.4}=-2.47265e-06 C₂₂= 5.40094e-06 C₄₀=-1.63241e-07 R15 面 a = ∞ C₀₂= 3.98146e-03 C₂₀= 4.12905e-03 C₀₃=-8, 15022e-05 C₂₁=-8, 04787e-04 C₀₄= 2.78836e-07 C₂₂=-3.52617e-07 C₄₀=-3.93188e-05

図50において、第1面R1は入射瞳である絞り面、第2面R2~第6面R6、第7面R7~第11面R11、第12面R12~第16面R16は各々一体となった第1、2、3の光学素子、第17面R17は像面である。

【0273】以下、物体位置を無限遠としたときの結像作用について述べる。まず、第1面R1を通過した光束は第1の光学素子B1に入射する。第1の光学素子B1内では第2面R2で展析、第3面R3で反射、第4面R4で全反射、第5面R5で反射、第6面R6で屈折し、第1の光学素子B1を射出する。ここで第2面R2、第4面R4、第6面R6は同一面であり屈折面と全反射面を兼ねている。また、第1の光学素子B1は第5面R5近傍に中間結像面を有する。

【0274】次に第1の光学素子B1を射出した光束は第2の光学素子B2に入射する。第2の光学素子B2内では第7面R7で屈折、第8面R8で反射、第9面R9で全反射、第10面R10で反射、第11面R11で屈折し、第2の光学素子B2を射出する。ここで第7面R7、第9面R9、第11面R11は同一面であり屈折面と全反射面を兼ねている。*50

- *【0275】次に第2の光学素子配を射出した光束は第3の光学素子的に入射する。第3の光学素子的内では第12面R12で屈折、第13面R13で反射、第14面R14で全反射、第15面R15で反射、第16面R16で屈折し、第3の光学素子B3を射出する。ここで第12面R12、第14面R14、第16面R16では同一面であり屈折面と全反射面を兼ねている。
- 40 【0276】最後に第3の光学素子B3を射出した光束は 最終結像面第17面B17 (CCD等の最像媒体の最像面)上 に結像する。

【0277】次に、変倍動作に伴なう各光学素子の移動について説明する。変倍に際して第1の光学素子B1は固定であり、動かない。第2の光学素子B2は広角端から望遠端に向って2プラス方向に移動する。第3の光学素子B3も広角端から望遠端に向って2プラス方向に移動する。像面である第17面は変倍に際して移動しない。

【0278】ここで、広角端から望遠端への変倍によって第1の光学素子B1と第2の光学素子B2との間隔は挟ま

り、第2の光学素子B2と第3の光学素子B3との間隔は狭 まり、第3の光学素子B3と像面との間は広がる。また、 広角端から望遠端に向って第1面R1から像面R17間での 全系の光路長は短くなるよう変化している。

【0279】本実施例においては3つの光学素子の入射 ・射出基準軸が夫々平行でしかも逆方向に向いている。

【0280】図51、52、53は本実施例の検収差図*

*である。

【0281】[実施例16]図54は本発明の実施例1 6のYZ面内での光学断面図である。本実施例は変倍比約 2.9 倍の三群ズームレンズの撮像光学系である。その格 成データを以下に記す。

[0282] 【外26】

、広角蟾 望遠端 9.2

水平半面角 26.0 18, 0 垂直半面角 13, 6 6.9 校り径 2, 5 3.0

像サイズ 水平4.6mm ×垂直3.6mm 光学系のサイズ(I×Y ×公) = 広角端において 10.8x 93.2x 89.4

i	Yi	Zi (V)	θi	Dì	Rđi	νđi	•
' 1	0. 00	0.00	0.00	-3.00	1		絞り
42r 1	16.245.45°	*	•				
	光学索				•	•	_ ·
2	- 0.00	-3.00		7. 00		64, 15	屈折面
3	0.00	-10.00	28.00	11.00	1. 51633	64, 15	反射面
· " 4	9. 12	−3. 85	14, 00	11.00	1.51633	64, 15	反射面
5	14, 28	-13. 56	0.00	11.00	1.51633	64, 15	反射面
6	19. 45	-3.85	-14.00	11.00	1,51633	64. 15	反射面
7.	28. 57	-10.00	-28.00	7.00	1.51633	64. 15	反射面
. 8	28. 57	3. 00	0.00	変数	1		屈折面
館2	光学索	Z.					
9			0.00	0.00	1 21000		
_	28. 57	14. 26	0.00	8.00	1.51633	64. 15	屈折面
10	28. 57	22. 26	-28, 00	11.00	1.51633	64. 15	反射面
11	37. 69	16. 11	-14,00	11.00	1, 51633	64, 15	反射面
12	42, 85	25.82	0.00	11.00	1.51633	64, 15	反射面
13	48.01	16. 11	14.00	11.00	1.51633	64. 15	反射面
14	57. 13	22. 26	28.00	10,00	1.51633	64. 15	面視又
15	57. 13	12, 26	0.00	変数	1 .		屈折面
#13	光学素子	2 :					
16	57. 13	6, 28	0.00	10.00	1. 51633	64. 15	HACT.
17	57. 13	-3.72	28.00	11.00	1.51633		屈折面
18	88. 25	2. 44	14.00	11.00	1. 51633	64. 15	反射面
19						64. 15	反射面
	71. 42	-7. 28	0.00	11.00	1.51633	64, 15	反射面
20	76. 58	2. 44	-14. 00	11.00	1.51633	64. 15	反射面
21	85. 70	. - 3. 72	-28, 00	8.00	1.51633	64. 15	反射面
22	85. 70	4. 28	0.00	变数	1		屈折面
23	85. 70	14. 95	0.00	. 0.00	1		像面

[0283] 【外27】

特開平8-292372

76

		. 7	5			
	広角端	中間	室放燈			[0284]
B Q	17. 26	15.09	12.59			[外28]
D15	-5. 98	-6.70	-12, 60	•	•	•
D22	10.67	13.57	21. 96			

D 1 ~ 8面 Zi (M) ~ Zi (T) ~ Zi

球面形状

R 2 面 R 2=∞ R 8 面 R 8=∞ R 9 面 R 9=-28.000 R15 面 R15=-30.000 R16 面 R16= 30.000 R22 面 R22=∞

20

```
77
非球面形状
```

R 3 \overrightarrow{m} a = ∞ b = ∞ t = 0. C_{02}^{-} 2. 42966e-02 C_{20}^{-} 2. 85815e-02

C₀₃ = 1.27688e-04 C₂₁= 2.75023e-04

C₀₄= 5.94756e-05 C₂₂= 1.73749e-04 C₄₀= 9.46028e-05

R 4 面 a = ∞ b = ∞ t = 0.

C₀₃-9. 46379e-05 C₂₁- 1. 42495e-04

 c_{04} = 7.52065e-05 c_{22} = 4.28859e-05 c_{40} = 3.27579e-04

R5面 a = ∞ b = ∞ t = 0

C₀₂= 2,43496e-02 C₂₀= 3,21846e-02

C₀₃= 3.81313e-05 C₂₁= 2.30254e-04

 ${\rm C_{04}}^{-}$ 2.54068e-05 ${\rm C_{22}}^{-}$ 5.42611e-05 ${\rm C_{40}}^{-}$ 3.90591e-05.

R 6 面 a = ∞ b = ∞ t = 0.

 ${
m C_{02}}$ = 2.89424e-02 ${
m C_{20}}$ = 4.71870e-02

C₀₃= 8.19002e-04 C₂₁= 5.81365e-03

C₀₄= 1.13450e-04 C₂₂= 8.53323e-04 C₄₀= 3.25877e-04

R 7 面 a = ∞ b = ∞ t = 0.

C₀₂- 2. 25341e-02 C₂₀- 3. 27573e-02

C₀₃ 1. 08727e-05 C₂₁ 1. 56813e-04

C₀₄= 9.67596e-06 C₂₂= 1.24266e-05 C₄₀= 1.28975e-05

R10 m a = ∞ b = ∞ t = 0,

C₀₂=-1.86873e-02 C₂₀=-3.56693e-02

C₀₃--1. 16106e-04 C₂₁--8. 55687e-04

C₀₄=-2.81628e-08 C₂₂=-5.18664e-05 C₄₀=-5.50940e-05

[0285]

* *【外29】

```
79
                                                                                    80
  XII面 B
             C<sub>02</sub>= 4 76998e-04 C<sub>20</sub>= 2 79370e-02
             C<sub>03</sub>= 2.92315e-04 C<sub>21</sub>= 1.48850e-03
             C<sub>04</sub>=-7. 01032e-05 C<sub>22</sub>= 1. 18259e-04 C<sub>40</sub>= 1. 15392e-03
  R12 面 a =
                                       b = ∞
             C<sub>02</sub>=-2.02781e-02 C<sub>20</sub>=-3.32954e-02
             C<sub>03</sub>=-7.86615e-05 C<sub>21</sub>= 7.23563e-05
             C_{04}=-1.33285e-05 C_{22}=-1.08129e-04 C_{40}=-3.99671e-05
  R13 面 a - ∞
             C<sub>02</sub>=-3.67572e-03 C<sub>20</sub>=-1.71026e-02
             C<sub>03</sub>=-1.50855e-04 C<sub>21</sub>=-7.37119e-04
             C<sub>0.4</sub>=-5.55679e-05 C<sub>2.2</sub>= 6.57743e-05 C<sub>4.0</sub>=-1.44357e-05
                                                                t = 0.
  R14 面 a = ∞
                                       h = ∞
             C<sub>02</sub>-2.03776e-02 C<sub>20</sub>-1.38465e-02
             C<sub>03</sub>=-1.65371e-04 C<sub>21</sub>=-5.01719e-04
             C_{04}=-1.86583e-05 C_{22}= 1.89858e-05 C_{40}= 1.81223e-05
  R17面 a = ∞
                                                                t = 0
                                       h = ∞
             C<sub>02</sub>= 1.59437e-02 C<sub>20</sub>= 1.92814e-02
             C<sub>03</sub>= 8.38086e-05 C<sub>21</sub>= 2.54581e-04
             C<sub>04</sub>= 8. 30086e-06 C<sub>22</sub>=-6. 10076e-06 C<sub>40</sub>= 1. 46563e-05
 R18面 a = ∞
                                                                t = 0.
             C<sub>02</sub>= 1. 68742e-02 C<sub>20</sub>= 4. 67377e-02
             C<sub>03</sub>=-6. 82974e-04 C<sub>21</sub>= 2. 91357e-03
             C<sub>04</sub>= 1.09154e-04 C<sub>22</sub>=-5.03477e-04 C<sub>40</sub>= 7.03141e-04
  R19 面 a = ∞
             C<sub>02</sub>= 2.10551e-02 C<sub>20</sub>= 2.59985e-02
             C<sub>03</sub>-1. 65990e-04 C<sub>21</sub>- 3. 76338e-04
             C_{04}= 2.08577e-05 C_{23}= 2.44730e-05 C_{40}= 4.08933e-05
```

図54において、第1面は入射瞳である絞り面配であり、第2面R2~第8面R8、第9面R9~第15面R15、第16面R16~第22面R22は各々一体となった第1、第2、第3の光学素子であり、第23面R23は像面である。

【0286】以下、物体位置を無限遠としたときの結像作用について述べる。まず、絞りR1を通過した光束は第1の光学案子B1に入射する。第1の光学案子B1内では第2面R2で屈折、第3面R3、第4面R4、第5面R5、第6面R6、第7面R7で反射、第8面R8で屈折し、第1の光学案子B1を射出する。ここで、光束は第4面R4近時に中間結像する。更に、第1の光学素子B1と第2の光学素子B2との間に2次結像する。

【0287】次に光東は第2の光学素子比に入射する。 第2の光学素子B2内では第9面R9で屈折、第11面R11 、第12面R12、第13面R13、第14面R14で反射、第15面R15で屈折し、第2の光学案子B2を射出す*50

*る。ここで光束は第12面R12と第13面R13の間に中間結像面を有する。さらに光束は第15面R15近傍に聴を形成している。

【0288】次に第2の光学素子昭を射出した光束は第3の光学素子Bに入射する。第3の光学素子B内では第16面R16で屈折、第17面R17、第18面R18、第19面R19、第20面R20、第21面R21で反射、第22面R22で屈折し、第3の光学素子Bを射出する。ここで、光束は第18面R18近傍に中間結像する。

【0289】最後に第3の光学素子B3を射出した光束は 最終結像面である第23面R23 (CO)等の撮像媒体の損像 面)上に結像する。

【0290】次に、変倍動作に伴う各光学素子の移動について説明する。変倍に際して第1の光学素子B1は固定であり、動かない。第2の光学素子B2は広角端から望遠端に向って2マイナス方向に移動する。第3の光学素子B3は広角端から望遠端に向って2マイナス方向に移動す

る。像面である第20面R20 は変倍に際して移動しない。

【0291】ここで、広角端から望遠端に向っての変倍により第1の光学素子B1と第2の光学素子B2との間隔は狭まり、第2の光学素子B2と第3の光学素子B3との間隔は広がり、第3の光学素子B3と像面R23との間は広がる。また、広角端から望遠端に向って第1面R1から像面R23間での全系の光路長は長くなるよう変化している。【0292】本実施例においては3つの光学素子の入射射出基準軸は夫々平行でしかも逆方向を向いている。【0293】図55、56、57は本実施例の横収差図である。

【0294】又、本発明においては実施例5~8及び実施例13~16を構成している透明体の表面に2つの屈折面と複数の反射面を形成した光学素子と、実施例9~12を構成しているような表面反射鏡より成る複数の反射面を一体的に形成した光学素子とを複数用いて、そのうちの少なくとも2つの光学素子の相対的位置を変化させることによりズーミングを行う反射型のズーム光学系も構成することが出来る。その場合も反射ミラーの配置20。積度(組立精度)を緩やかにする等の効果が得られる。

【0295】以上の各実施例のうち、実施例1~8及び 実施例13~16はすべて薄い板状のブロックの側面に 2つの屈折面及び複数の曲面、平面等の反射面を形成し た光学素子を有し、そのうちの2つの光学素子を像面に 対して相対的に移動することにより変倍を行っている。

【0296】そしてすべての実施例において、光学素子上に形成した曲面反射面はすべて偏心した曲面反射面であり、それらはすべて一平面(YZ)内で偏心している。そして2つの光学素子がYZ平面に平行に一方向に移動する 30 ことにより変倍を行っている。

【0297】本発明によれば、光学系を薄型の光学素子でもって構成でき、又ズームの構造として1つの平面上を移動する構造が採れるので薄型のズームレンズを容易に構成することが出来る。

【0298】更に、各光学素子から射出する基準軸の方向を入射基準軸の方向に対して同方向とも又逆方向にも容易に設定できるので、光学系の全体の形状を設定する自由度が極めて大きく、従って、カメラの形態に大きい自由度を与える。

【0299】そしていずれも各魚点距離において、バランスの良い収差補正が得られている。

【0300】又、本発明においては、前記の実施例13~16等のように変倍に際して固定の光学素子(第1光学素子B1)の入射基準軸を変倍時に移動する光学素子の移動平面に対して任意角度傾けて配置することによりカメラの形態に一層の自由度を増すことが出来る。

【0301】図58は変倍時に移動しない光学素子 (第 1光学素子B1)の入射基準軸を変倍時に移動する第2、 第3光学素子の移動平面に対して任意角度傾けた光学系 50 の斜視図である。同図において、B1は変倍時に移動しない第1の光学素子であり、所謂摄影光学系の前玉に相当する。B2、B3は夫々変倍時に移動する第2、第3の光学素子であり、第2の光学素子B2は所謂バリエーター、第3の光学素子B3はコンペンセーターに相当している。

82

【0302】そして第2,第3の光学素子B2、B3は図5 8のYZ平面上を移動して変倍を行う。又、第2,第3の 光学素子B2、B3内の全ての基準軸はYZ平面上に存在して いる。

10 【0303】変倍時に移動する第2、第3の光学素子B 2、B3は上記の理由によりYZ平面と基準軸を含む平面を 傾けることが出来ない。しかし変倍に際して固定の第1 の光学素子別はその内の基準軸の一部(A1,2~A1.8)が 前記基準軸平面内に存在しなければならないが、基準軸 のその他の部分(A0,A1.1)は基準軸平面(移動平面) 内である必要は無い。

【0304】即ち、本実施例においては、反射面和,2を設けてX 軸方向から入射する基準軸Aのの方向を第1の光学素子B1内のこの面配,2によって2 軸方向に偏向している。

【0305】このように反射面R1.2を設けることにより 撮影光学系に入射する光束の方向を自由に設定すること ができ、カメラの形態に一層の自由度を増すことが出来 る。

[0306]

【発明の効果】本発明は以上のように各要素を設定することにより、特に複数の曲面や平面の反射面を一体的に形成した光学素子を複数用い、該複数の光学素子のうちの少なくとも2つの光学素子の相対的位置を適切に変化させてズーミングを行うことにより、ミラー光学系全体の小型化を図りつつ、又ミラー光学系にありがちな反射ミラーの配置精度(組立精度)を緩やかにした反射型のズーム光学系及びそれを用いた撮像装置を達成することができる。

【0307】また、絞りを光学系の最も物体側に配置し、且つ該光学系の中で物体像を少なくとも1回結像させる構成とすることにより、広画角の反射型のズーム光学系でありながら、光学系の有効性の縮小化を図ること、そして該光学素子を構成する複数の反射面に適切な屋折れを長く、名と学界スを構成する複数の反射面に適切な屋折れを長く、名と学界スを構成する複数の反射面に適切な屋折れを長く、名と学界スを構成する複数の反射面に適切な屋折れを長く、名と学界スを構成する

40 屈折力を与え、各光学素子を構成する反射面を偏心配置 することにより、光学系内の光路を所望の形状に屈曲 し、該光学系の所定方向の全長の短縮化を図った反射型 のズーム光学系及びそれを用いた損像装置を達成するこ とができる。

【0308】この他本発明によれば、

(2-1) 曲率を有する複数の反射面を一体に形成した光学案子を複数個有する光学系において、該複数の光学素子の相対的位置を変化させ、光学系の変倍(ズーミング)及びフォーカシングを行う構成とすることにより、変倍時に移動する反射面がユニット化されている為

に、従来のミラー光学系における変倍動作に比して、最 も精度が要求される各反射面の相対的な位置精度を保証 することが出来るので、変倍に伴なう光学性能の劣化を 防ぐことが出来る。

(2-2) 反射面が一体の上に形成された光学素子を用いる為に、光学素子自体が鏡筒の役目を果たすので、従来の鏡筒に比べて著しく簡単なマウント部材で済む。(2-3) 屈折レンズ系に比して、各光学素子を曲率を有する複数の面が一体的に形成されたレンズユニットとしている為に、撮影系全体の部品点数を少なくするこ 10とが出来る。従って部品点数の点から撮影系の低コスト化が達成出来る。

【0309】更に、撮影系全体の部品点数を少なくする ことが出来るため、部品の取り付けによる累積誤差を少なくし、光学性能の劣化を防ぐことが出来る。

(2-4) 光学素子上の各反射面を適切な位置に偏心 配置することにより、光学系内の光路を所望の形状に屈 曲し、光学系の全長方向の短縮化を達成できる。

(2-5) 変倍に際して固定の光学素子を設けることにより、基準軸の一部を基準軸の殆どを含む平面に対して任意角度傾けることができ、カメラの形態に自由度を増すことが出来る。

(2-6) 多数回の結像を繰り返して物体像を伝達して行く構成を採ることにより、各面の光線有効径を小さく抑え、撮影光学系全体のコンパクト化を達成している。

(2-7) 中間結像面の結像サイズを損像素子面サイズに比して比較的小さく設定することにより、物体像の伝達に際して各面の光線有効径を小さく抑えることができる。

(2-8) 相対的位置を変化させる2つの光学素子中の基準軸をはじめ、殆どの基準軸を含む平面と平行に光学素子が移動する平面を設定することにより、光学素子が変倍に際して移動しても、基準軸を含む平面と各光学素子が移動する平面との平行度が容易に保たれる。従って、変倍に際して移動する光学素子の移動平面と基準軸を含む平面との傾きによって生じる偏心収差の発生を除去している。

(2-9) 変倍時における各光学素子の移動は一平面上にて行われるので、移動方向に垂直な方向の平行偏心は容易に防ぐことができる。又、移動平面に垂直な面内の回転は原理的に除去できる。

(2-10) 各光学素子は一平面上に配置されているので、各光学素子を一方方向から組み込むことができ、 組み立てが容易となり、組み立てコストを低減することができる。

(2-11) 光学系に配置される絞りを光学系の物体 関に配置することにより、光学系を広画角化してもレン ズ径が大きくならないズームレンズを達成することができる。 等の少なくとも1つの効果を有した反射型のズーム光学 系及びそれを用いた損像装置を達成することができる。 【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明の実施例における座標系の説明図

【図2】 本発明の実施例1の要部機略図

【図3】 実施例1の変倍動作を説明する為の説明図

【図4】 本発明の実施例2の要部概略図

【図5】 本発明の実施例3の要部概略図

【図6】 実施例3の変倍動作を説明する為の説明図

【図7】 本発明の実施例4の要部概略図

【図8】 実施例4の変倍動作を説明する為の説明図

【図9】 本発明の実施例5のYZ面内での光学断面図

【図10】 実施例5の検収差図(広角端)

【図11】 実施例5の検収差図(中間位置)

【図12】 実施例5の横収差図(望遠端)

【図13】 本発明の実施例6のYZ面内での光学断面図

【図14】 実施例6の横収差図(広角端)

【図15】 実施例6の横収差図(中間位置)

【図16】 実施例6の横収差図(望遠端)

【図17】 本発明の実施例7のYZ面内での光学断面図

【図18】 実施例7の模収差図 (広角端)

【図19】 実施例7の横収差図 (中間位置)

【図20】 実施例7の横収差図 (望遠端)

【図21】 本発明の実施例8のYZ面内での光学断面図

【図22】 実施例8の横収差図(広角端)

【図23】 実施例8の横収差図 (中間位置)

【図24】 実施例8の横収差図(望遠端)

【図25】 本発明の実施例9のYZ面内での光学断面図

【図26】 実施例9の横収差図(広角端)

30 【図27】 実施例9の横収差図(中間位置)

【図28】 実施例9の横収差図 (望遠端)

【図29】 本発明の実施例10のYZ面内での光学断面

図

【図30】 実施例10の検収差図(広角端)

【図31】 実施例10の横収差図(中間位置)

【図32】 実施例10の横収差図(望遠端)

【図33】 本発明の実施例11g/YZ面内での光学断面 図

【図34】 実施例11の横収差図(広角端)

【図35】 実施例11の横収差図(中間位置)

【図36】 実施例11の横収差図(望遠端)

【図37】 本発明の実施例12のYZ面内での光学断面

. 図

40

【図38】 実施例12の横収差図(広角端)

【図39】 実施例12の横収差図(中間位置)

【図40】 実施例12の横収差図(望遠端)

【図41】 本発明の実施例13のYZ面内での光学断面 図

【図42】 実施例13の斜視図

50 【図43】 実施例13の横収差図(広角端)

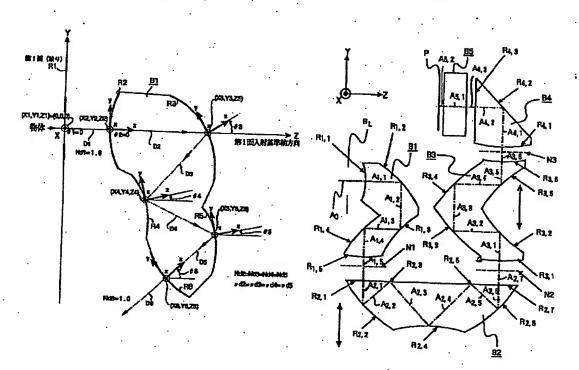
	85		8.6
【図44】	実施例13の横収差図 (中間位置)	【図60	】 ミラー光学系における、主光線を光軸から
【図45】	実施例13の横収差図 (望遠端)		レを防止する第一の方法の説明図
【図46】	本発明の実施例14のYZ面内での光学断面		】 ミラー光学系における、主光線を光軸から
図	• •		レを防止する第二の方法の説明図
【図47】	実施例14の横収差図 (広角端)		〕 従来の反射ミラーを用いたズーム光学系の
【図48】	実施例14の横収差図 (中間位置)	概略図	2011 CANA CANA TO PARTY CANA TO PARTY CANA
【図49】	実施例14の機収差図 (望遠端)	【図63】	プリズム反射面に曲率を持った観察光学系
【図50】	本発明の実施例15のYZ面内での光学断面	の概略図	
×			他のアリズム反射面に曲率を持った観察光
【図51】	実施例15の横収差図 (広角端)	学系の概念	
【図52】	実施例15の横収差図 (中間位置)	【符号の記	说明】
【図53】	実施例15の機収差図 (望遠端)	Ri, Rs, n	面
【図54】	本発明の実施例16のYZ面内での光学断面	Bi	第1の光学素子・
図		Di	基準軸に沿った面間隔
【図55】	実施例16の横収差図 (広角端)	Ndi	屈折率
【図56】	実施例16の横収差図 (中間位置)	νdi .	アッペ数
【図57】	実施例16の横収差図 (望遠端)	Ai,j	基準軸
【図58】	三群ズームレンズにおいて入射基準軸をYZ	BL=R1	絞り .
平面に対して	「任意角度傾けた光学系の斜視図	Ρ.	最終像面
	all to Add to million of the bish as a second or many		

【図1】

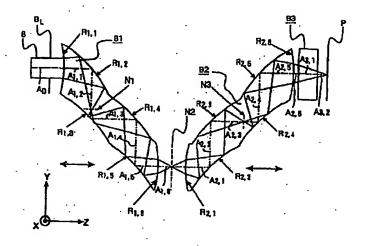
【図59】 カセグレン式反射望遠鏡の基本構成図

【図7】

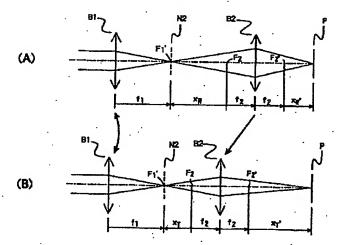
中間結像



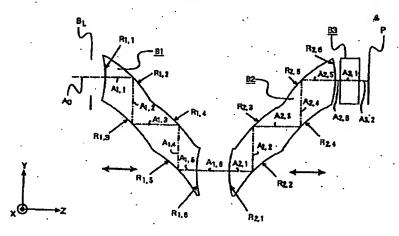
【図2】



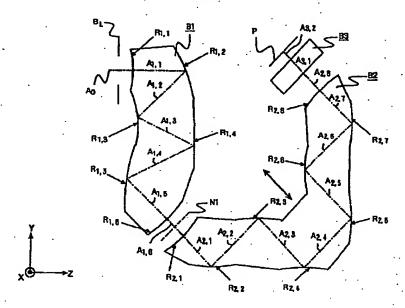
【図3】



【図5】

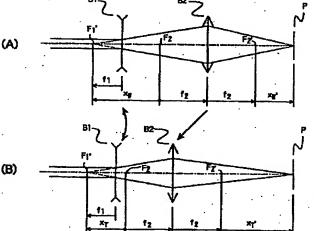


【図4】



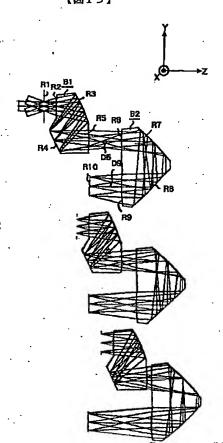
【図6】



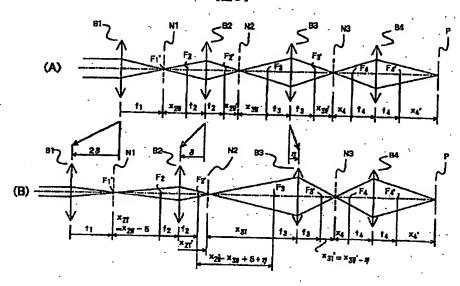


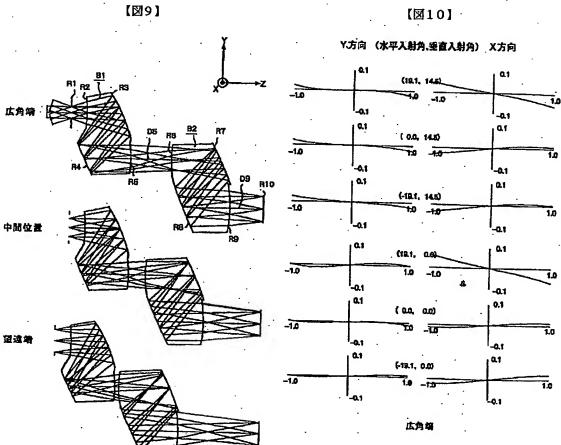
望波舞

【図13】



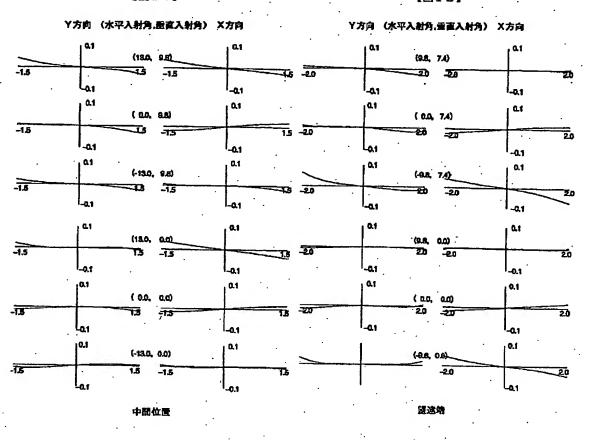
【図8】



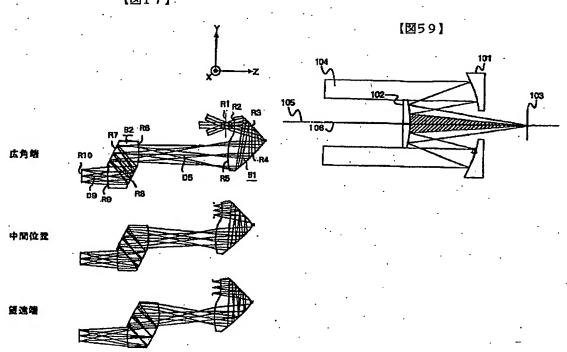


【図11】

【図12】

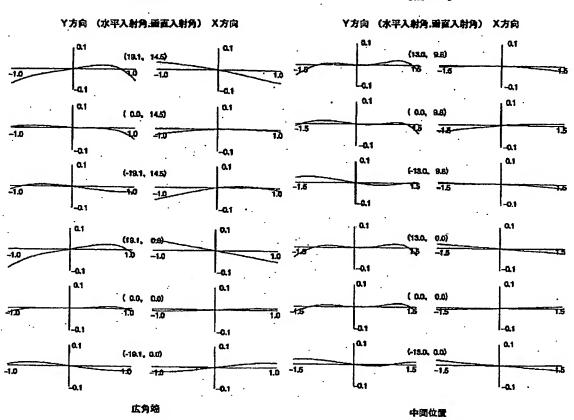


【図17】.



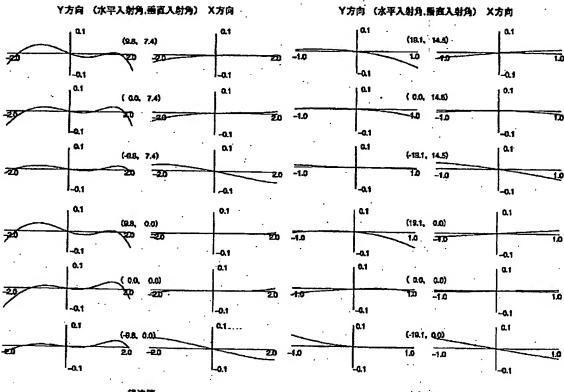
[図14]

【図15】



【図16】

【図18】

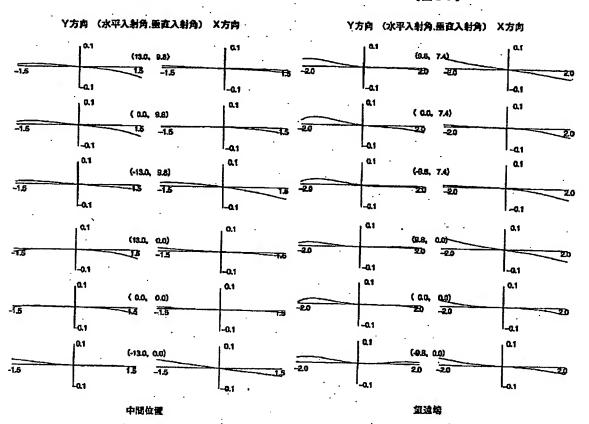


望遠隔

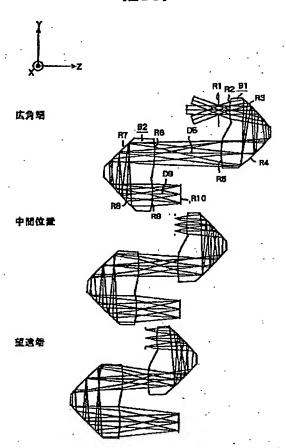
広角端

【図19】

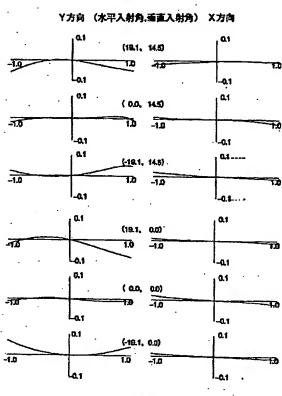
【図20】



【図21】



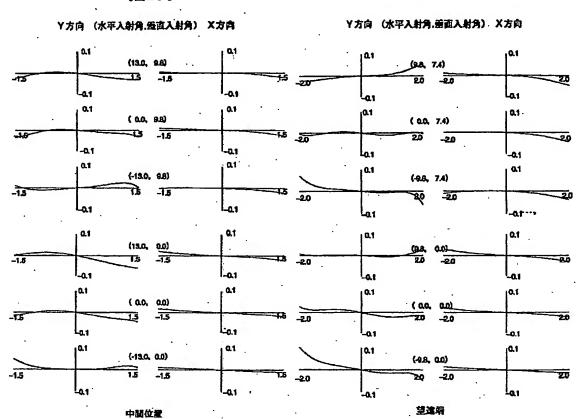
【図22】



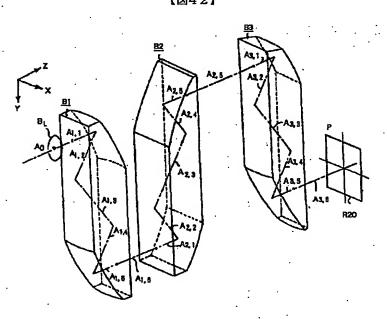
広角坞

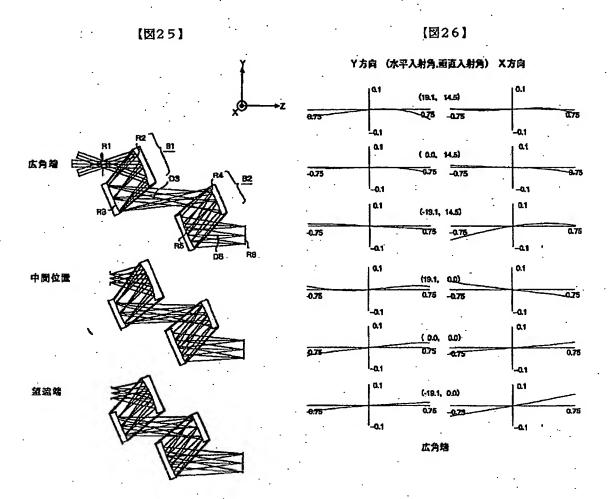
【図23】

【図24】



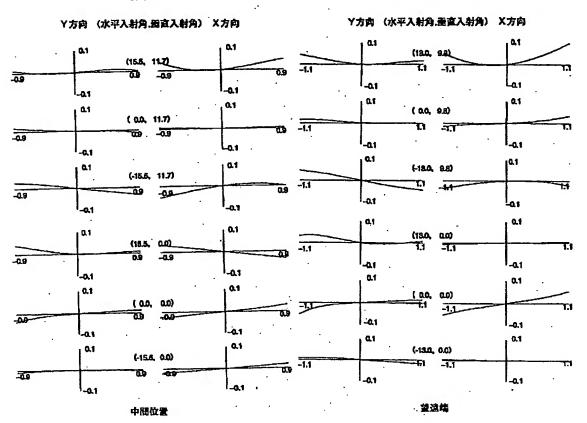
【図42】

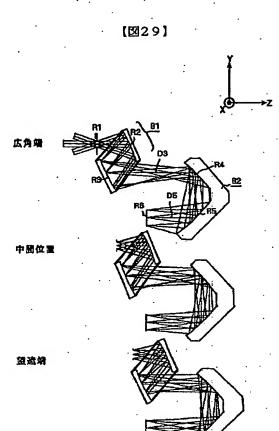




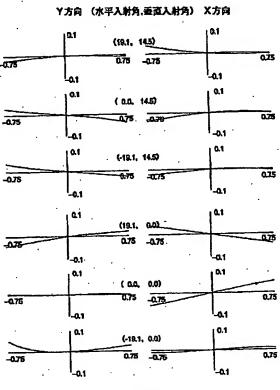
【図27】

【図28】





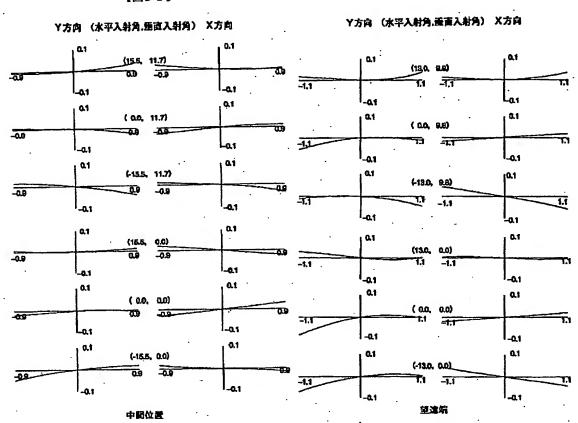
【図30】



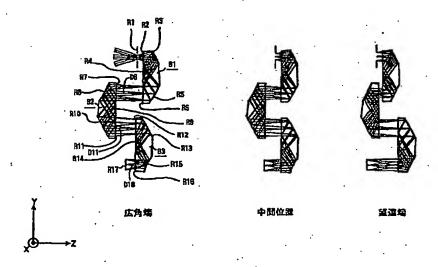
広角端

【図31】

【図32】.

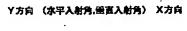


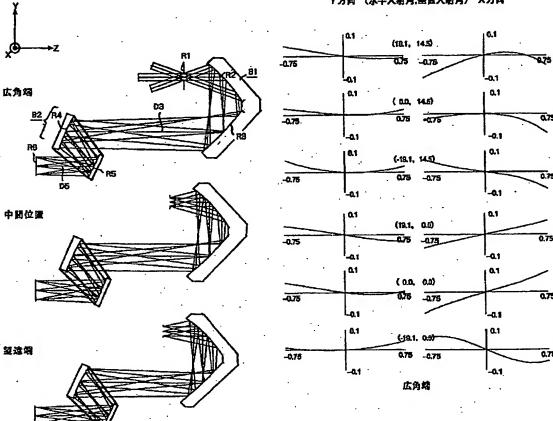
【図50】



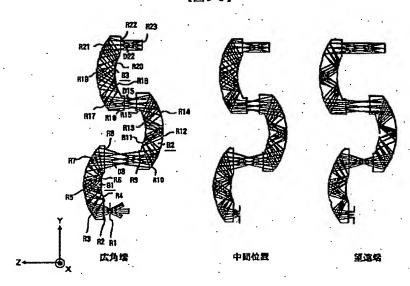
【図33】

【図34】





【図54】

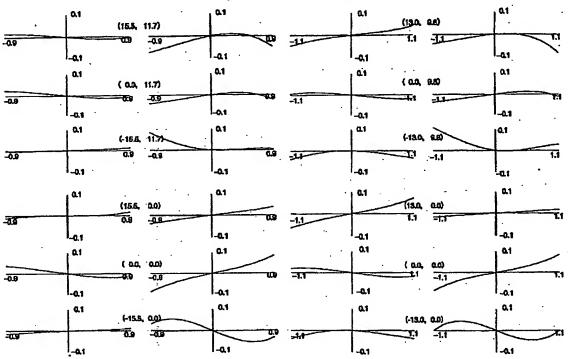


【図35】

【図36】

Y方向 (水平入射角,垂直入射角) X方向

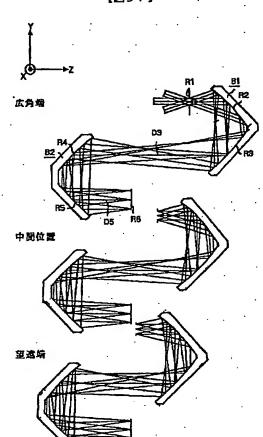
Y方向 (水平入射角,最直入引角) X方向



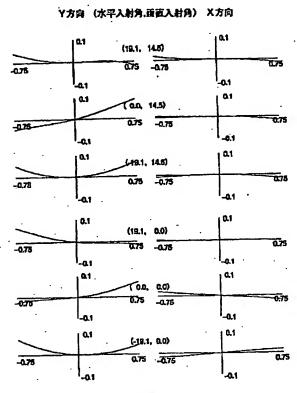
中間位置

望遊路

[図37]

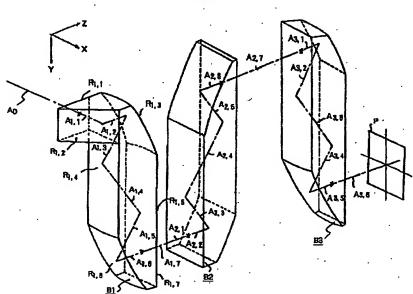


【図38】



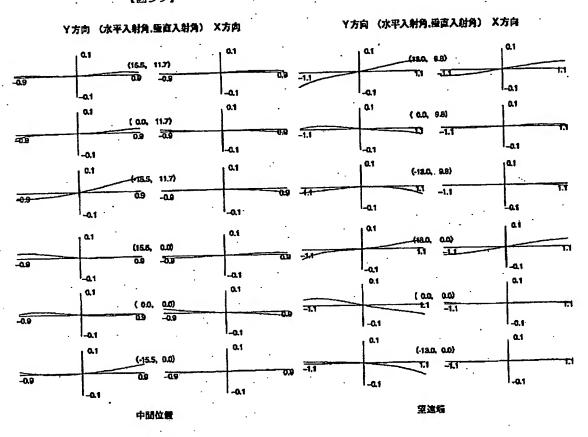
広角蛇

【図58】

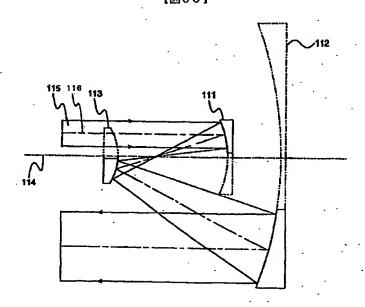


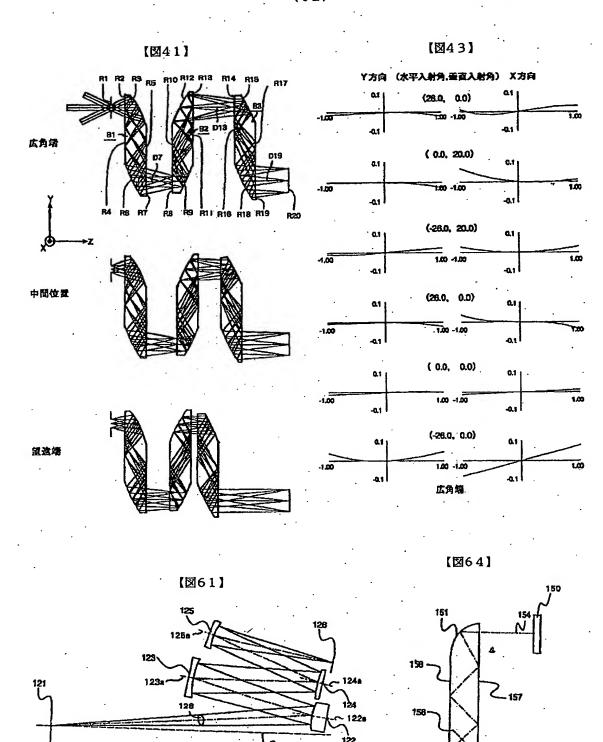
【図39】

【図40】



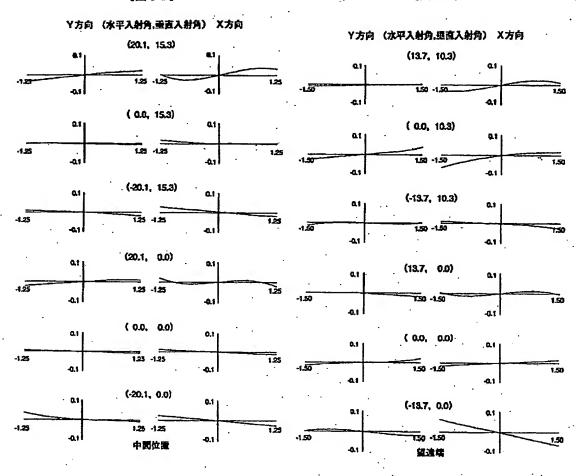
【図60】



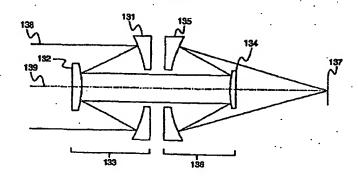


.【図44】

【図45】



【図62】

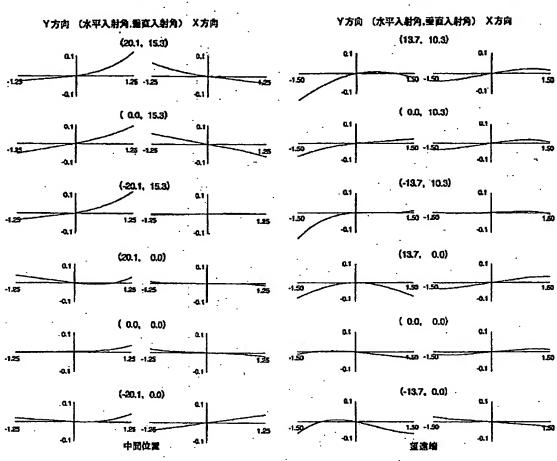


【図46】 【図47】 Y方向(水平入射角、垂直入射角) X方向: (28,0, 20.0) (0.0, 20.0) 1.00 -1.00 (-28.0, 20.0) 1.00 -1.00... 中間位置 (28.0, 0.0) 0.1 100 -100 -1.00 -0.1 (0.0, 0.0) 1.00 -1.00 (-28.0, 0.0) 1.00 -1.00 広角場

[図63] 141 145 147 147

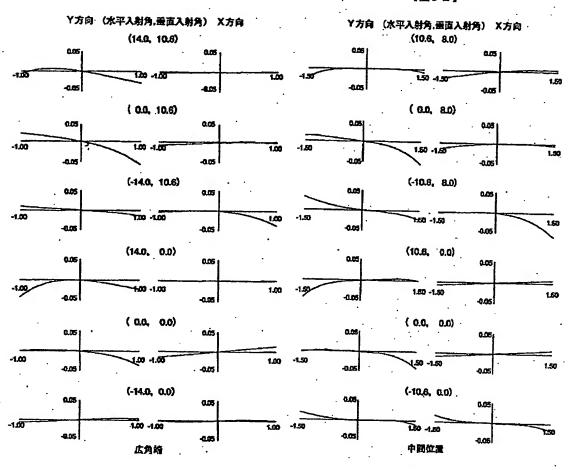
【図48】

【図49】



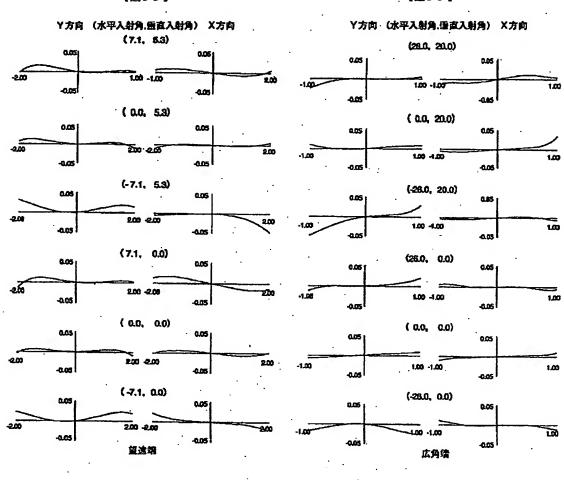
【図51】

【図52】



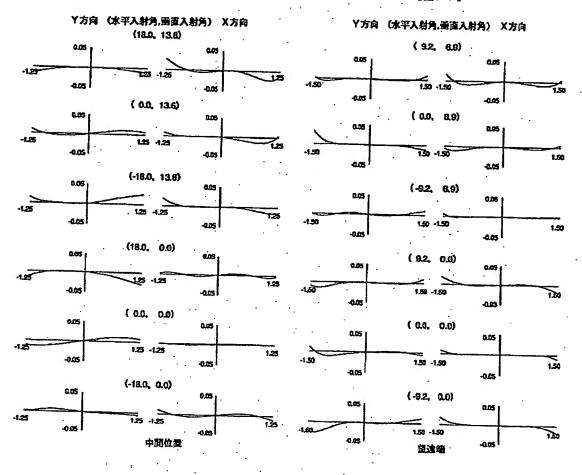
【図53】

【図55】



【図56】

【図57】



フロントページの続き

(72)発明者 木村 研一 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キャ ノン株式会社内

(72)発明者 難波 則広 東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キャ ノン株式会社内 (72)発明者 猿渡 浩

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ

ノン株式会社内

(72)発明者 秋山 健志

東京都大田区下丸学3丁目30番2号 キヤ

ノン株式会社内